

THE FACTORY AUTOMATION COMPANY

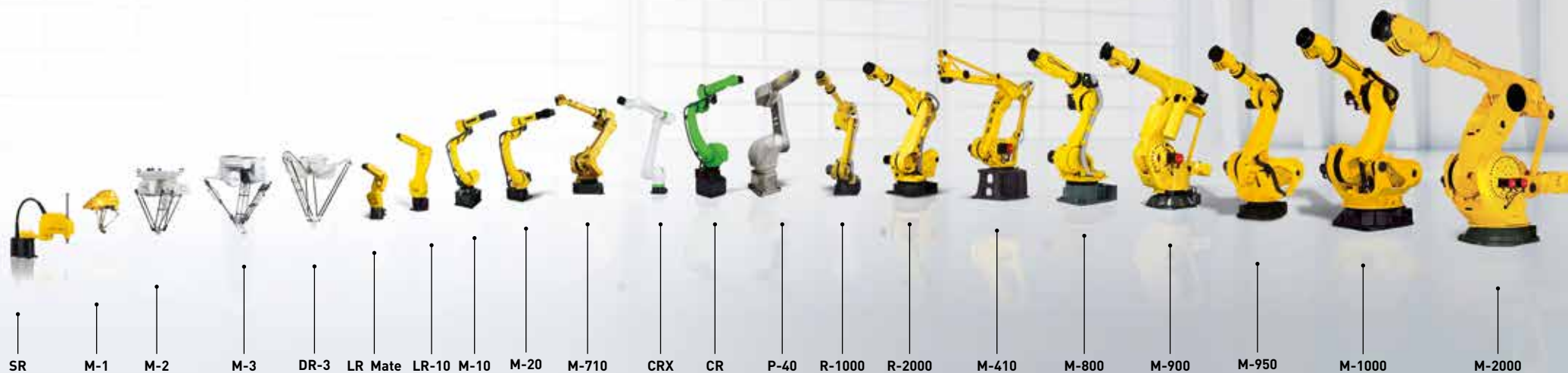
FANUC

Roboty

Přehled produktů



OD NEJMENŠÍCH PO NEJSILNĚJŠÍ



100% FANUC

FANUC nabízí nejširší sortiment robotů na světě pokrývající potřeby nejrůznějších aplikací a průmyslových odvětví. Jsou klíčovou standardní součástí - dokonale flexibilní, se zvláštním vybavením pro specifické aplikace, přímočarou integraci a barvou, která je vizitkou Vašeho dodavatele automatizačních řešení.

Společnost FANUC je předním světovým výrobcem tovární automatizace s 50 lety zkušeností s vývojem robotické technologie a spokojenými zákazníky ve všech koutech světa.

Vaše výhody:

- více než 100 různých robotických modelů
- nosnost až 2 300 kg
- dosah až 4 683 mm
- jednoduchá obsluha
- optimalizovaná spotřeba energie
- celoživotní dostupnost náhradních dílů

Děláme náročné plně automatizované scénáře velmi jednoduchými:

Všechny FANUC roboty, CNC řídicí jednotky a CNC stroje mají společnou řídicí platformu. To znamená, že roboty používané pro zakládání a vyjímání lze snadno a rychle integrovat do konceptu stroje. Stroj a robot mohou být vzájemně snadno propojeny přes FANUC rozhraní. Obrazovky je možné sledovat v CNC a ovládat robota a naopak. Poskytujeme také výkonné síťové řešení umožňující propojení automatizovaných výrobních linek a obráběcích systémů.

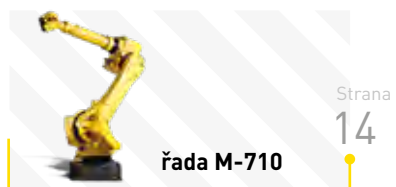
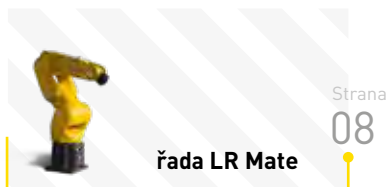


JEDNA ŘÍDICÍ PLATFORMA NEKONEČNÉ MOŽNOSTI



OBSAH

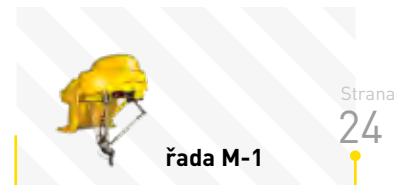
Kloubové Roboty



Kolaborativní Roboty



Delta Roboty



SCARA Roboty



Paletizační Roboty



Roboty pro obloukové svařování



řada ARC Mate 50

Strana
29



řada ARC Mate 100

Strana
29



řada ARC Mate 120

Strana
29



M-710iC/12L

Strana
30



M-710iC/20L

Strana
30

Lakovací Roboty



řada Paint Mate 200

Strana
32



řada P-40

Strana
32



řada P-50

Strana
32



řada P-250

Strana
32



řada P-350

Strana
32



řada P-1000

Strana
32

Kontrolery



Kontrolér
R-30iB Plus

Strana
33



iPendant Touch

Strana
34



Tablet TP

Strana
35

Příslušenství
a funkce

Strana
36

iRVision

Strana
38

Zero Down Time

Strana
39

ROBOGUIDE

Strana
40

Servis a podpora

Strana
42

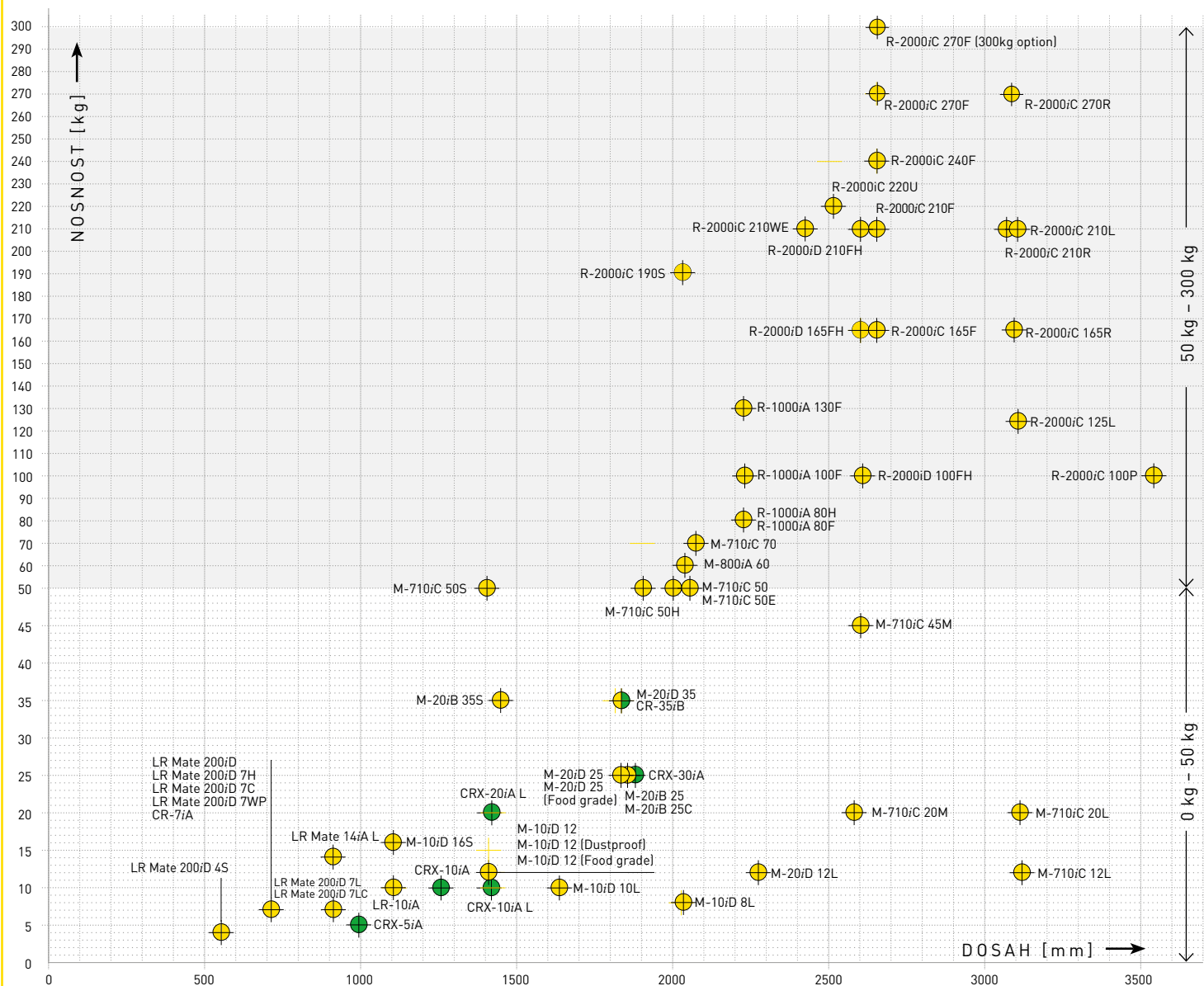
Přehled robotů

Strana
44

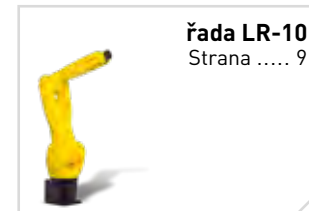
NAJDĚTE SI SVŮJ

KLOUBOVÝ ROBOT

LR Mate | LR-10 | M-10 | M-20 | M-710 | M-800 | R-1000 | R-2000 | CR | CRX



řada LR Mate
Strana 8



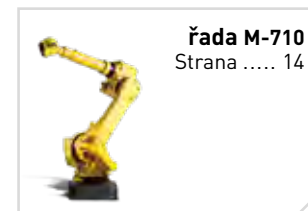
řada LR-10
Strana 9



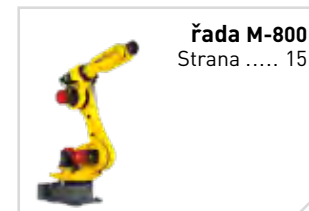
řada M-10
Strana 11



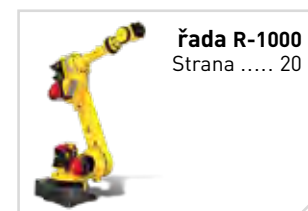
řada M-20
Strana 12



řada M-710
Strana 14



řada M-800
Strana 15



řada R-1000
Strana 20



řada R-2000
Strana 21



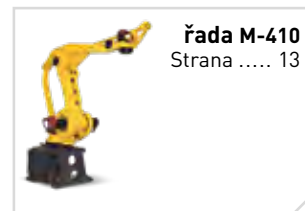
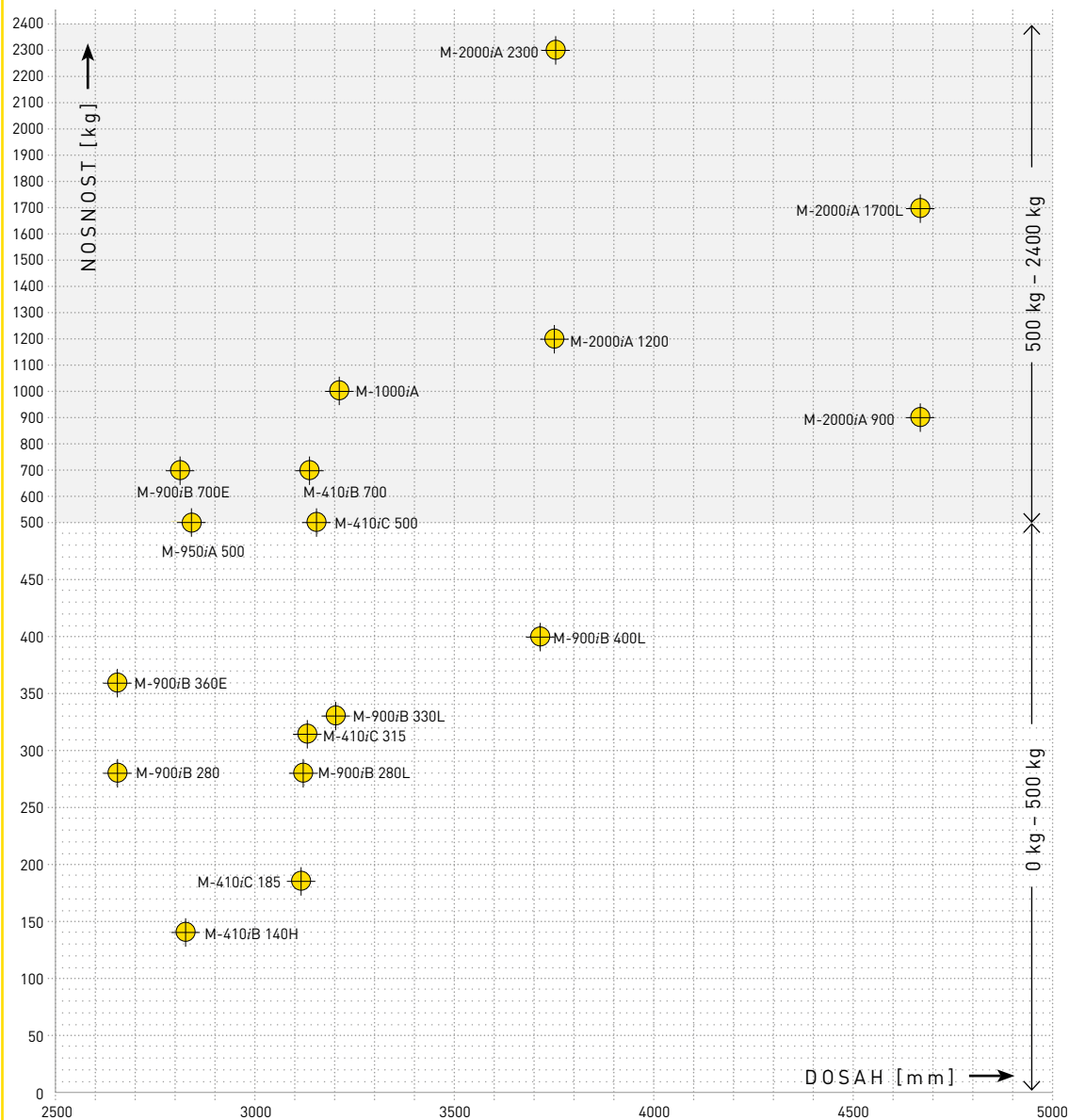
řada CR
řada CRX
Strana 22

*1) v závislosti na specifikaci kolejnice

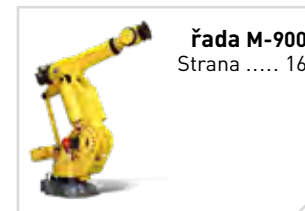
NAJDĚTE SI SVŮJ

KLOUBOVÝ ROBOT

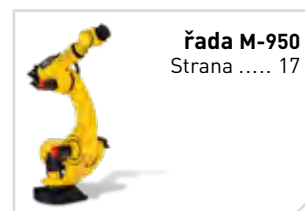
M-410 | M-900 | M-950 | M-1000 | M-2000



Řada M-410
Strana 13



Řada M-900
Strana 16



Řada M-950
Strana 17



Řada M-1000
Strana 18



Řada M-2000
Strana 19

řada LR Mate



Maximální nosnost:
14 kg



Maximální dosah:
911 mm



LR Mate 200iD

Dostupné verze robotů:

LR Mate 200iD/4S	Standardní model
LR Mate 200iD/7H	5 os
LR Mate 200iD/7C	Čisté prostory, potravinářské mazivo
LR Mate 200iD/7WP	Odolný vůči mytí
LR Mate 200iD	Standardní model
LR Mate 200iD/7L	Standardní model
LR Mate 200iD/7LC	Čisté prostory, potravinářské mazivo
LR Mate 200iD/14L	Standardní model



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s) *17						Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP				
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ skříně									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard těla/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
LR Mate 200	iD	4S	●	-	○	●	-	-	4	550	6	± 0.01**	20	360	230	402	380	240	720	460	460	520	560	560	900	8.86/0.2	8.86/0.2	4.9/0.067	0.5	IP67	IP67
LR Mate 200	iD	7H	●	-	○	●	-	-	7	717	5	± 0.018**	24	360	245	420	250	720	-	450	380	520	545	1500	-	16.6/0.47	4.0/0.046 [5.5/0.15]	-	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
LR Mate 200	iD	7C	●	-	○	●	-	-	7	717	6	± 0.018**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67
LR Mate 200	iD	7WP	●	-	-	●	-	-	7	717	6	± 0.018**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
LR Mate 200	iD		●	-	○	●	-	-	7	717	6	± 0.01**	25	360	245	420	380	250	720	450	380	520	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
LR Mate 200	iD	7L	●	-	○	●	-	-	7	911	6	± 0.01**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
LR Mate 200	iD	7LC	●	-	○	●	-	-	7	911	6	± 0.018**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67	IP67
LR Mate 200	iD	14L	●	-	○	●	-	-	14	911	6	± 0.01**	27	360	245	430	380	250	720	120	61	58	400	240	400	31.0/0.66	31.0/0.66	13.4/0.30	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *17) pouze pro LR Mate 200iD/14L: Max. lineární rychlost 500 mm/sec **Na základě ISO9283

řada LR-10



Maximální nosnost:
10/13 kg *3



Maximální dosah:
1101 mm

Dostupné verze robotů:

LR-10iA/10

Standardní model, sušárny



LR-10iA/10



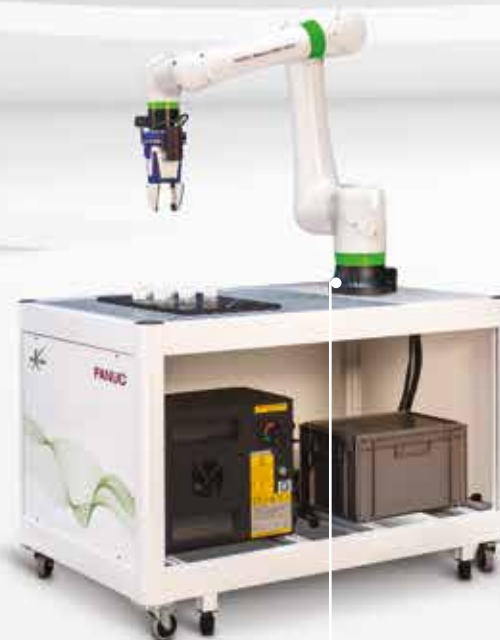
Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ skříně									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Máte kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
LR-10	iA	10	●	-	-	●	-	-	10/13*3	1101	6	± 0.01 **	46	370	235	421	380	250	720	300	230	340	500	400	800	21.0/0.77	21.0/0.77	10.0/0.28	-	IP67	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *3) volitelný režim vysokého užitečného zatížení = max. operační prostor 890 mm **Na základě ISO9283

Řešení pro školy



ER-4iA



CRX-5iA / CRX-10iA / CRX-10iA/L

Robotické odborné znalosti pro školy a univerzity

Všechny základní dovednosti obsažené v jednom balíčku.

Toto řešení je navrženo s ohledem na studenty a umožňuje tak mladým lidem získat zkušenosti z první ruky s programováním a provozem špičkových průmyslových robotů. Obsah řešení je vysoce relevantní se současnými moderními továrními aplikacemi a obsahuje vše potřebné pro účely výuky.

řada M-10



Maximální nosnost
na zápěstí: **16 kg**



Maximální dosah:
2028 mm

Dostupné verze robotů:

M-10iD/8L, /10L	Standardní model
M-10iD/12	Standardní model
M-10iD/12 (Prachotěsný)	Prachotěsný
M-10iD/12 (Vhodný do potravinářství)	Potravinářské mazivo
M-10iD/16S	Standardní model



M-10iD/12



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP				
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ skříně									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-10	iD	8L	●	-	-	○	●	○	8	2032	6	± 0.03**	180	340 (370)	235	455	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	210	210	220	430	450	720	16.1/0.63	16.1/0.63	5.9/0.061	1	IP54	IP67
M-10	iD	10L	●	-	-	○	●	○	10	1636	6	± 0.03**	150	340 (370)	235	455	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	260	240	260	430	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54/IP65	IP67
M-10	iD	12	●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54/IP65	IP67
M-10	iD	12 ^{*18)}	●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP67	IP67
M-10	iD	12 ^{*19)}	●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP65	IP67
M-10	iD	16S	●	-	-	○	●	○	16	1103	6	± 0.02**	140	340 (370)	235	340	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	290	270	270	430	450	730	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54 /IP65	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *18) Prachuvzdorné *19) Vhodný do potravinářství *21) Rozšířený rozsah pro externí typ kabelu **Na základě ISO9283

řada M-20



Maximální nosnost
na zápěstí: **35 kg**



Maximální dosah:
2272 mm



M-20iD/12L

Dostupné verze robotů:

M-20iD/12L	Standardní model
M-20iB/25	Plně uzavřený
M-20iB/25C	Čisté prostory, potravinářské mazivo
M-20iB/35S	Plně uzavřený
M-20iD/25	Standardní model
M-20iD/25 (Vhodný do potravinářství)	Potravinářské mazivo
M-20iD/35	Standardní model



Robot			Řídicí jednotka					Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovačelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu [°]						Maximální rychlost [°/s]						Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP					
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce	
M-20	iD	12L	●	-	-	○	●	●	12	2272	6	± 0.03**	250	340 [370]	260	475	400	280 [360] ^{*21}	540 [900] ^{*21}	210	210	265	420	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54/IP65	IP67
M-20	iB	25	●	-	-	○	●	○	25	1853	6	± 0.02**	210	340 [360]	240	303	400	290	540	205	205	260	415	415	880	51/2.2	51/2.2	31/1.2	1	IP67	IP67
M-20	iD	25	●	-	-	○	●	○	25	1831	6	± 0.02**	250	340 [370]	260	458	400	280 [360] ^{*21}	540 [900] ^{*21}	210	210	265	420	420	720	52.0/2.4	52.0/2.4	32.0/1.2	1	IP54/IP65	IP67
M-20	iD	25 ^{*19)}	●	-	-	○	●	○	25	1831	6	± 0.02**	250	340 [370]	260	458	400	280 [360] ^{*21}	540 [900] ^{*21}	210	210	265	420	420	720	52.0/2.4	52.0/2.4	32.0/1.2	1	IP65	IP67
M-20	iB	25C	●	-	-	○	●	○	25	1853	6	± 0.02**	210	340 [360]	240	303	400	290	540	205	205	260	415	415	880	51/2.2	51 / 2.2	31 / 1.2	1	IP67	IP67
M-20	iB	35S	●	-	-	○	●	○	35	1445	6	± 0.02**	205	340 [360]	240	301.5	400	260	540	205	205	260	415	415	880	51 / 2.2	51 / 2.2	31 / 1.2	1	IP67	IP67
M-20	iD	35	●	-	-	○	●	○	35	1831	6	± 0.03**	250	340 [370]	260	458	400	280 [360] ^{*21}	540 [900] ^{*21}	180	180	200	350	350	400	110.0/4.0	110.0/4.0	60.0/1.5	1	IP54/IP65	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *21) Rozšířený rozsah pro externí typ kabelu *19) Vhodný do potravinářství **Na základě ISO9283

řada M-410



Maximální nosnost
na zápěstí: **700 kg**



Maximální dosah:
3143 mm



M-410iC/185

Dostupné verze robotů:

M-410iB/140H	5 os
M-410iB/700	Standardní model
M-410iC/110	Standardní model
M-410iC/185, /315, /500	Standardní model



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu [°]						Maximální rychlost [°/s]						Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP				
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
				R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet																							
M-410	iB	140H	●	-	-	-	●	○	140	2850	5	± 0.2	1200	360	155	112	20	720	-	140	115	135	135	420	-	147	53	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	110	●	-	-	-	●	○	110	2403	4	± 0.05**	1030	370	125	140	720	-	145	130	140	420	-	-	53	-	-	3	IP54	IP54	
M-410	iC	185	●	-	-	-	●	○	185	3143	4	± 0.05**	1600 (1330) ^{*5}	360	144	136	720	-	140	140	140	305	-	-	88	-	-	3	IP54	IP54	
M-410	iC	315	●	-	-	-	●	○	315	3143	4	± 0.05**	1600 (1330) ^{*5}	360	144	136	720	-	90	100	110	195	-	-	155	-	-	3	IP54	IP54	
M-410	iC	500	●	-	-	-	●	○	500	3143	4	± 0.5	2410 (1910) ^{*5}	370	144	136	720	-	85	85	85	200	-	-	250	-	-	3	IP54	IP54	
M-410	iB	700	●	-	-	-	●	○	700	3143	4	± 0.5	2700	360	144	136	540	-	60	60	60	120	-	-	490	-	-	3	IP54	IP54	

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *4) Typ s podstavcem (s kontrolérem) *5) Kompaktní typ základny (bez kontroléru)

řada M-710



Maximální nosnost
na zápěstí: **70 kg**



Maximální dosah:
3123 mm



M-710iD/50M

Dostupné verze robotů:

M-710iC/12L	Duté zápěstí
M-710iC/20L	Standardní model
M-710iC/20M, /45M	Standardní model
M-710iC/50S	Standardní model
M-710iC/50H	5 os
M-710iC/50, /70	Standardní model
M-710iC/50E	Offset zápěstí
M-710iD/50M	Standardní model



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP		
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně										J1						J2												
				R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	MaTe kabinet	A-kabinet						B-kabinet	J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5					J6	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
M-710	iC	12L	●	-	-	-	○	●	○	12	3123	6	± 0.09**	540	360	225	434	400	380	720	180	180	180	400	430	630	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	20L	●	-	-	-	○	●	○	20	3110	6	± 0.11**	540	360	225	432	400	280	900	175	175	180	350	360	600	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	20M	●	-	-	-	○	●	○	20	2582	6	± 0.06**	530	360	225	435	400	280	900	175	175	180	350	360	600	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	45M	●	-	-	-	○	●	○	45	2606	6	± 0.06**	570	360	225	440	800	250	800	180	180	180	250	250	360	206/28	206/28	127/20	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50S	●	-	-	-	○	●	○	50	1359	6	± 0.04**	545	360	169	376	720	250	720	175	175	175	250	250	355	206/28	206/28	127/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50H	●	-	-	-	○	●	○	50	2003	5	± 0.15	540	360	225	440	234	720	-	175	175	175	175	720	-	150/6.3	68/2.5	-	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50	●	-	-	-	○	●	○	50	2050	6	± 0.04**	560	360	225	440	720	250	720	175	175	175	250	250	355	206/28	206/28	127/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iC	50E	●	-	-	-	○	●	○	50	2050	6	± 0.07	560	360	225	440	720	380	720	175	175	175	250	240	340	206/28	176/10.8	98/3.3	2.5	IP54	IP67
M-710	iC	70	●	-	-	-	○	●	○	70	2050	6	± 0.04**	560	360	225	440	720	250	720	160	120	120	225	225	225	294/28	294/28	147/11	2.5	IP54/IP67	IP67
M-710	iD	50M	●	-	-	-	○	●	○	50	2606	6	± 0.06**	600	370	225	440	800	250	800	180	180	180	260	260	370	215/30	215/30	130/20	2.5	IP54/IP67	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *1] v závislosti na specifi kaci kolejniče **Na základě ISO9283

řada M-800



Maximální nosnost
na zápěstí: **60 kg**



Maximální dosah:
2040 mm

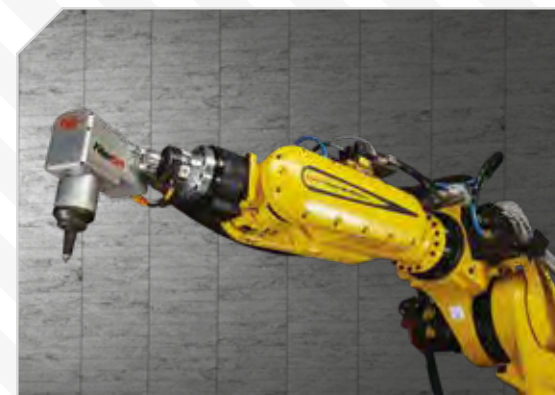


M-800iA/60

Dostupné verze robotů:

M-800iA/60

Standardní model



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP				
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ skříně									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Máte kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-800	iA	60	●	-	-	-	●	○	60	2040	6	± 0.03**	820	370	225	340	720	250	720	150	150	150	260	260	400	210/30	210/30	130/20	2,5	-	-

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada M-900



Maximální nosnost
na zápěstí: **700 kg**



Maximální dosah:
3704 mm

Dostupné verze robotů:

M-900iB/280 Model s vysokou tuhostí

M-900iB/360E, /700E Standardní model

M-900iB/280L, /330L, /400L Standardní model



M-900iB/700E



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
				R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet																							
M-900	iB	280	●	-	-	-	●	○	280	2655	6	± 0.1**	1700	370	151	224	720	250	720	110	105	100	110	180	1960/260 (460)	1960/260 (460)	1050/160 (360)	3	IP54 /IP56	IP67	
M-900	iB	280L	●	-	-	-	●	○	280	3103	6	± 0.1**	1600	370	151	224	720	250	720	110	105	100	125	205	1700/215 (340)	1700/215 (340)	950/140 (260)	3	IP54 /IP56	IP67	
M-900	iB	330L	●	-	-	-	●	○	330	3203	6	± 0.1**	1780	370	151	164	720	250	720	100	85	85	90	85	165	2205/340	2205/340	1200/220	3	IP54 /IP56	IP67
M-900	iB	360E	●	-	-	-	●	○	360	2655	6	± 0.1**	1540	370	151	224	720	250	720	100	105	100	110	180	2330/500	2330/500	1280/360	3	IP54 /IP56	IP67	
M-900	iB	400L	●	-	-	-	-	●	400	3704	6	± 0.1**	3150	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	160	3400/1098	3400/1098	1725/444	5	IP54 /IP56	IP67	
M-900	iB	700E	●	-	-	-	-	●	700	2832	6	± 0.1**	3040	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	160	5000/1098	5000/1098	2800/444	5	IP54 /IP56	IP67	

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada M-950



Maximální nosnost
na zápěstí: **500 kg**



Maximální dosah:
2830 mm

Dostupné verze robotů:

M-950iA/500

Standardní model



M-950iA/500



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
				R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet																							
M-950	iA	500	●	-	-	-	-	●	500	2830	6	± 0.08**	2500	370	150	395	720	244	720	100	80	80	110	110	170	3420/1100	3420/1100	1850/445	5	IP54	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada M-1000



Maximální nosnost
na zápěstí: **1000 kg**



Maximální dosah:
3253 mm

Dostupné verze robotů:

M-1000iA

Standardní model



M-1000iA



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ skříně									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
M-1000	iA		●	-	-	-	●	○	1000	3253	6	± 0.1**	5300	360	145	260	720	240	720	60	50	50	70	70	85	8800/1750	8800/1750	5800/840	8	IP54	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada M-2000



Maximální nosnost
na zápěstí: **2300 kg**



Maximální dosah:
4683 mm

Dostupné verze robotů:

M-2000iA/900L, /1700L Standardní model

M-2000iA/1200, /2300 Standardní model



M-2000iA/1700L



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP				
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
				R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet																							
M-2000	iA	900L	●	-	-	-	●	○	900	4683	6	± 0.18**	9600	330	160	165	720	240	720	45	30	30	50	50	70	14700/2989	14700/2989	4900/2195	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	1200	●	-	-	-	●	○	1200 (1350)	3734	6	± 0.18**	8600	330	160	165	720	240	720	45	30 [25]	30	50	50	70	14700/2989	14700/2989	4900/2195	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	1700L	●	-	-	-	●	○	1700	4683	6	± 0.27**	12500	330	160	165	720	240	720	20	14	14	18	18	40	29400/7500	29400/7500	8820/5500	8	IP54/IP56	IP67
M-2000	iA	2300	●	-	-	-	●	○	2300	3734	6	± 0.18**	11000	330	160	165	720	240	720	20	14	14	18	18	40	29400/7500	29400/7500	8820/5500	8	IP54/IP56	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada R-1000



Maximální nosnost
na zápěstí: **120 kg**



Maximální dosah:
2230 mm



R-1000iA

Dostupné verze robotů:

R-1000iA/80H	5 os
R-1000iA/80F, /100F	Standardní model
R-1000iA/130F	Standardní model



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)							Maximální rychlost (°/s)							Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP				
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7	J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
				R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet																									
R-1000	iA	80H	●	-	-	○	●	○	80	2230	5	± 0.03**	610	360	245	215	20	720	-	-	185	180	180	180	500	-	-	-/48	-/25	-	2.5	IP54/IP55	IP67
R-1000	iA	80F	●	-	-	○	●	○	80	2230	6	± 0.03**	620	360	245	360	720	250	720	-	170	140	160	230	230	350	-	380/30	380/30	200/20	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-1000	iA	100F	●	-	-	○	●	○	100	2230	6	± 0.03**	665	360	245	360	720	250	720	-	130	110	120	170	170	250	-	690/57	690/57	260/32	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-1000	iA	130F	●	-	-	○	●	○	130	2230	6	± 0.03**	675	360	245	360	720	250	720	-	130	110	120	170	170	250	-	800/71	800/71	360/38	3	IP54 /IP56	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada R-2000

Maximální nosnost
na zápěstí: **270 kg**

Maximální dosah:
3540 mm



R-2000iD/210FH

Available robot versions:

R-2000iC/100P	Podstavec pro montáž
R-2000iC/125L, /210L	Standardní model
R-2000iD/100FH, /165FH, /210FH	Duté zápěstí
R-2000iC/220U	Montáž vzhůru nohama
R-2000iC/165F, /210F, /240F, /270F	Standardní model
R-2000iC/270R	Montáž do stojanu
R-2000iC/190S	Model s vysokou přesností
R-2000iC/210WE	Odolný vůči mytí



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP				
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ skříně									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
R-2000	iC	100P	●	-	-	-	●	○	100	3540	6	± 0.05**	1470	370	200	375	720	250	720	120	100	115	140	140	210	1000/227	1000/227	706/196	2.5	IP54	IP67
R-2000	iD	100FH	●	-	-	○	●	○	100	2605	6	± 0.05**	1150	370	140	234	420	250	420	105	130	130	200	160	300	850/90	850/90	450/50	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	125L	●	-	-	○	●	○	125	3100	6	± 0.05**	1115	370	136	301	720	250	720	130	115	125	180	180	260	710/72	710/72	355/40	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	165F	●	-	-	○	●	○	165	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	130	115	125	180	180	260	940/120	940/120	490/100	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iD	165FH	●	-	-	○	●	○	165	2605	6	± 0.05**	1130	370	140	234	420	250	420	130	110	115	175	170	280	1000/122	1000/122	620/100	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	165R	●	-	-	-	●	○	165	3095	6	± 0.05**	1370	370	200	375	720	250	720	115	110	125	180	180	260	940/89	940/89	490/46	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	190S	●	-	-	-	●	○	190	2040	6	± 0.03**	1120	370	210	340	720	250	720	105	90	145	120	120	200	1200/200	1200/200	630/180	3	IP54	IP67
R-2000	iC	210F	●	-	-	○	●	○	210	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	120	105	110	140	140	220	1360/225.4	1360/225.4	735/196	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iD	210FH	●	-	-	○	●	○	210	2605	6	± 0.05**	1130	370	140	234	420	250	420	120	90	100	140	130	220	1380/228	1380/228	735/196	2.5	IP54	IP67
R-2000	iC	210L	●	-	-	-	●	○	210	3100	6	± 0.05**	1350	370	136	301	720	250	720	105	90	85	120	120	200	1700/320	1700/320	900/230	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	210WE	●	-	-	-	●	○	210	2450	6	± 0.1**	1180	330	141	318	720	250	720	95	85	95	120	120	190	1333/141.1	1333/141.1	706/78.4	3	IP67	IP67
R-2000	iC	210R	●	-	-	-	●	○	210	3095	6	± 0.05**	1370	370	200	375	720	250	720	105	100	110	140	140	220	1360/147	1360/147	735/82	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	220U	●	-	-	-	●	○	220	2518	6	± 0.05**	1020	370	136	312	720	250	720	120	85	110	140	140	220	1360/147	1360/147	735/82	3	IP54	IP67
R-2000	iC	240F	●	-	-	○	●	○	240	2655	6	± 0.05**	1090	370	136	312	720	250	720	115	90	105	130	130	210	1400/250	1400/250	800/200	3	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	270F	●	-	-	-	●	○	270	2655	6	± 0.05**	1320	370	136	312	720	250	720	105	90	85	120	120	200	1730/320	1730/320	900/230	2.5	IP54 /IP56	IP67
R-2000	iC	270R	●	-	-	-	●	○	270	3095	6	± 0.05**	1590	370	200	375	720	250	720	105	85	85	120	120	200	1730/320	1730/320	900/230	3	IP54 /IP56	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283

řada Kolaborativní



Maximální nosnost
na zápěstí:
35 (50) kg (*20)



Maximální dosah:
1889 mm

Dostupné verze robotů:

CRX-5iA	Standardní model
CRX-10iA	Standardní model
CRX-10iA/L	Standardní model
CRX-20iA/L	Standardní model
CRX-30iA	Standardní model
CR-35iB	Standardní model



CR-35iB

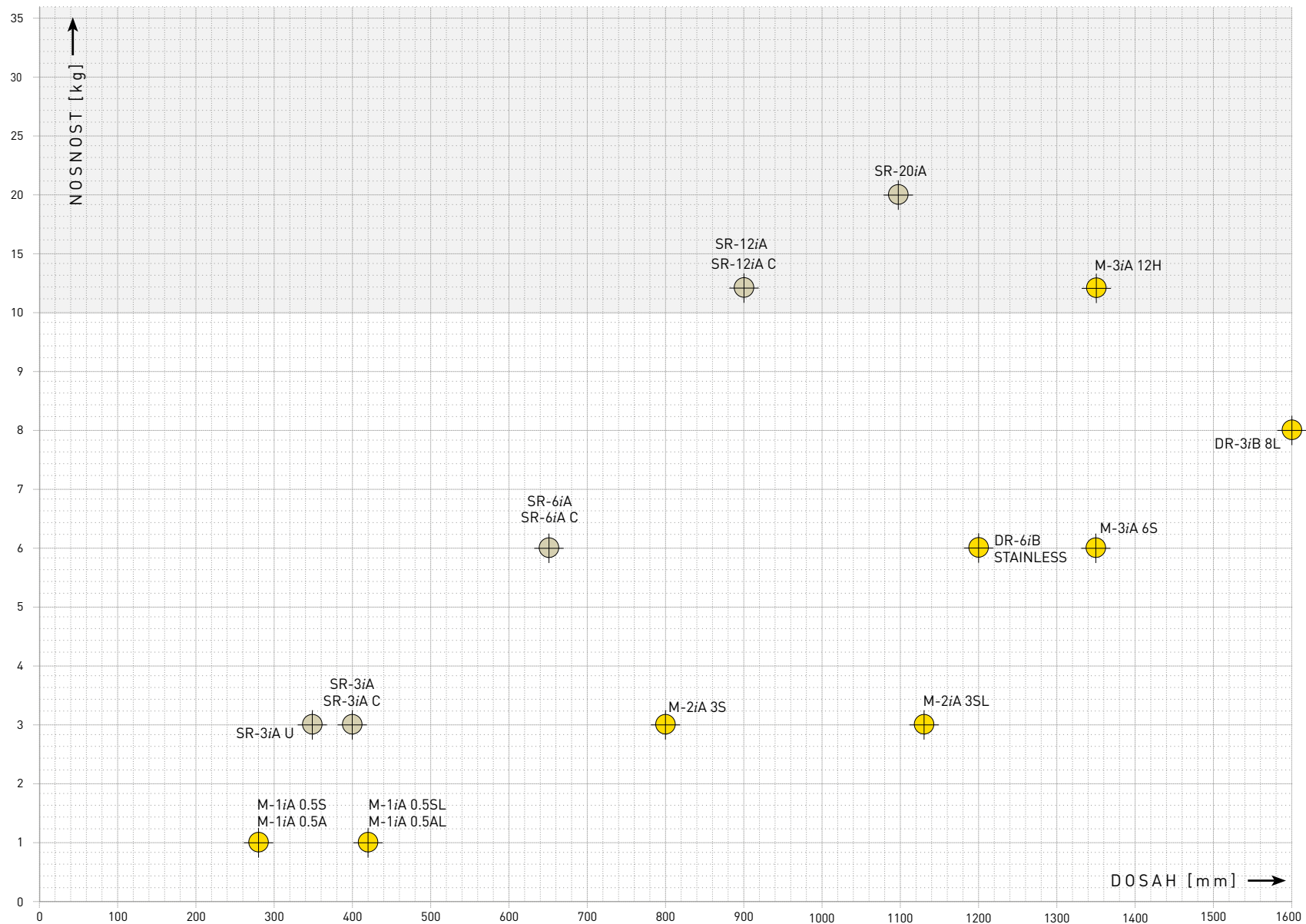
CRX-10iA/L

Robot			Řídicí jednotka							Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						Maximální lineární rychlost (mm / s)	J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně					J1						J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6	Standard tělo/opce						Zápěstí & rameno J3 standard opce	
				R-30iB Plus	Mini Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet																									A- kabinet
CRX-5	iA		●	●	-	-	-	-	-	5	994	6	± 0.03 **	25	400	360	635	380	360	450	150	150	180	225	225	225	1000 ^(*11)	19.0/0.77	15.4/0.50	6.7/0.10	0.3	IP67	IP67
CRX-10	iA		●	●	-	-	-	-	-	10	1249	6	± 0.04**	40	380	360	570	380	360	450	120	120	180	180	180	180	1000 ^(*11)	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.3	IP67	IP67
CRX-10	iA	L	●	●	-	-	-	-	-	10	1418	6	± 0.04**	40	360	360	540	380	360	450	120	120	180	180	180	1000 ^(*11)	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.3	IP67	IP67	
CRX-20	iA	L	●	●	-	-	-	-	-	20	1418	6	± 0.04**	41	360	360	540	380	360	450	80	80	120	112	90	112	1000	70.0/4.00	64.0/4.00	30.0/2.00	0.4	IP67	IP67
CRX-30	iA		●	●	-	-	-	-	-	25/30 ^(*20)	1889	6	± 0.05**	135	360	360	540	380	360	450	80	80	120	180	180	180	1000 ^(*11)	100.0/4.70	74.0/4.00	32.0/2.00	0.4	IP67	IP67
CR-35	iB		●	-	-	-	-	●	○	35/50 ^(*20)	1831	6	± 0.03**	375	370	215	338	400	280	900						750 ^(*7)	110/4	110/4	60.0/1.5	1	IP54	IP67	

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici *7) Je nutné nastavit rychlost pohybu dle posouzení rizika systému, který zvažuje možnost sevržení vzhledem k okolnímu prostředí.

*10) Během pohybů na krátké vzdálenosti nemusí rychlost dosáhnout maximální uvedené hodnoty

*11) 2000 mm/s ve vysokorychlostním režimu *20) Softwarový update **Na základě ISO9283



Delta robots Strana 24



řada Scara Strana 25

SCARA Roboty



Maximální nosnost
na zápěstí: **20 kg**



Maximální dosah:
1100 mm

Možné varianty robotů:

SR-3iA	Standardní model
SR-3iA/C	Čisté prostory, potravinářské mazivo
SR-3iA/U	Obrácená verze
SR-6iA	Standardní model
SR-6iA/C	Čisté prostory, potravinářské mazivo
SR-12iA	Standardní model, Sušárny
SR-12iA/C	Čisté prostory, potravinářské mazivo
SR-20iA	Standardní model, Sušárny



SR-3iA

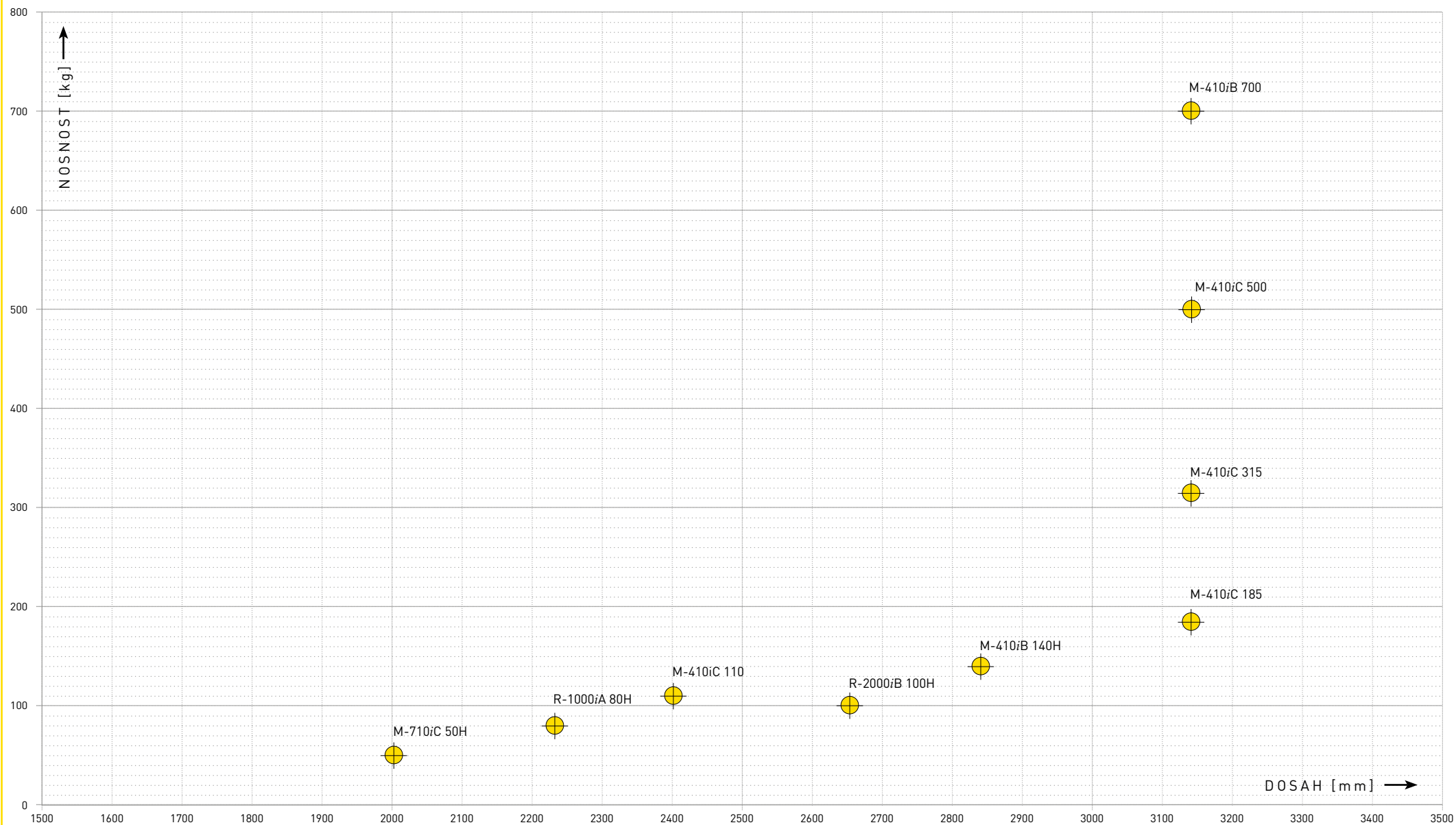


Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)				Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)				Maximální rychlost (°/s)				J4 Moment/Se-tvačnost (Nm/kgm ²)	Maximální tlačná síla (N)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně								J1	J2	J3	J4		J1	J2	J3	J4	J1	J2	J3	J4				Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
SR-3	iA		●	●	-	-	-	-	3	400	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	19	284	290	200 mm ^{*16}	1400	720	780	1800 mm/s	3000	--/0.06	150	0.25	IP20	IP20
SR-3	iA	C	●	●	-	-	-	-	3	400	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	21	284	290	200 mm ^{*16}	1400	720	780	1800 mm/s	3000	--/0.06	150	0.25	IP54	IP54
SR-3	iA	U	●	●	-	-	-	-	3	350	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	27	450	450	140	1440	610	840	1500 mm/s	3000	--/0.06	150	0.25	IP20 / IP65	IP20 / IP65
SR-6	iA		●	●	-	-	-	-	6	650	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	30	296	300	210 mm ^{*16}	1400	440	700	2000 mm/s	2500	--/0.12	200	0.35	IP20	IP20
SR-6	iA	C	●	●	-	-	-	-	6	650	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.004°	32	296	300	210 mm ^{*16}	1400	440	700	2000 mm/s	2500	--/0.12	200	0.35	IP54	IP54
SR-12	iA		●	●	-	-	-	-	12	900	4	± 0.015	± 0.015	± 0.01	± 0.005°	53	290	290	450 mm optional 300 mm	1400	440	510	2800 mm/s	2500	--/0.30	250	0.45	IP20 / IP65	IP20 / IP65
SR-12	iA	C	●	●	-	-	-	-	12	900	4	± 0.01	± 0.01	± 0.01	± 0.005°	56	290	290	450 mm optional 300 mm	1440 / optional endless	440	510	2800 mm/s	2500	--/0.30	250	0.45	IP65	IP65
SR-20	iA		●	●	-	-	-	-	20	1100	4	± 0.02	± 0.02	± 0.01	± 0.005°	64	290	290	450 mm optional 300 mm	1700	400	500	2800 mm/s	1700	--/0.45	250	0.45	IP20 / IP65	IP20 / IP65

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *16) z osa

NAJDĚTE SI SVŮJ

PALETIZAČNÍ ROBOT



Paletizační roboty



M-710iC/50H



M-410iC/110



R-1000iA/80H



řada M-410

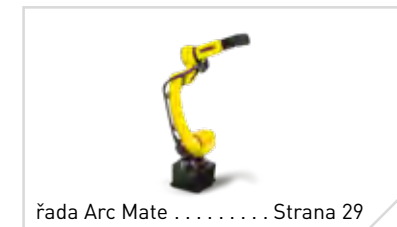
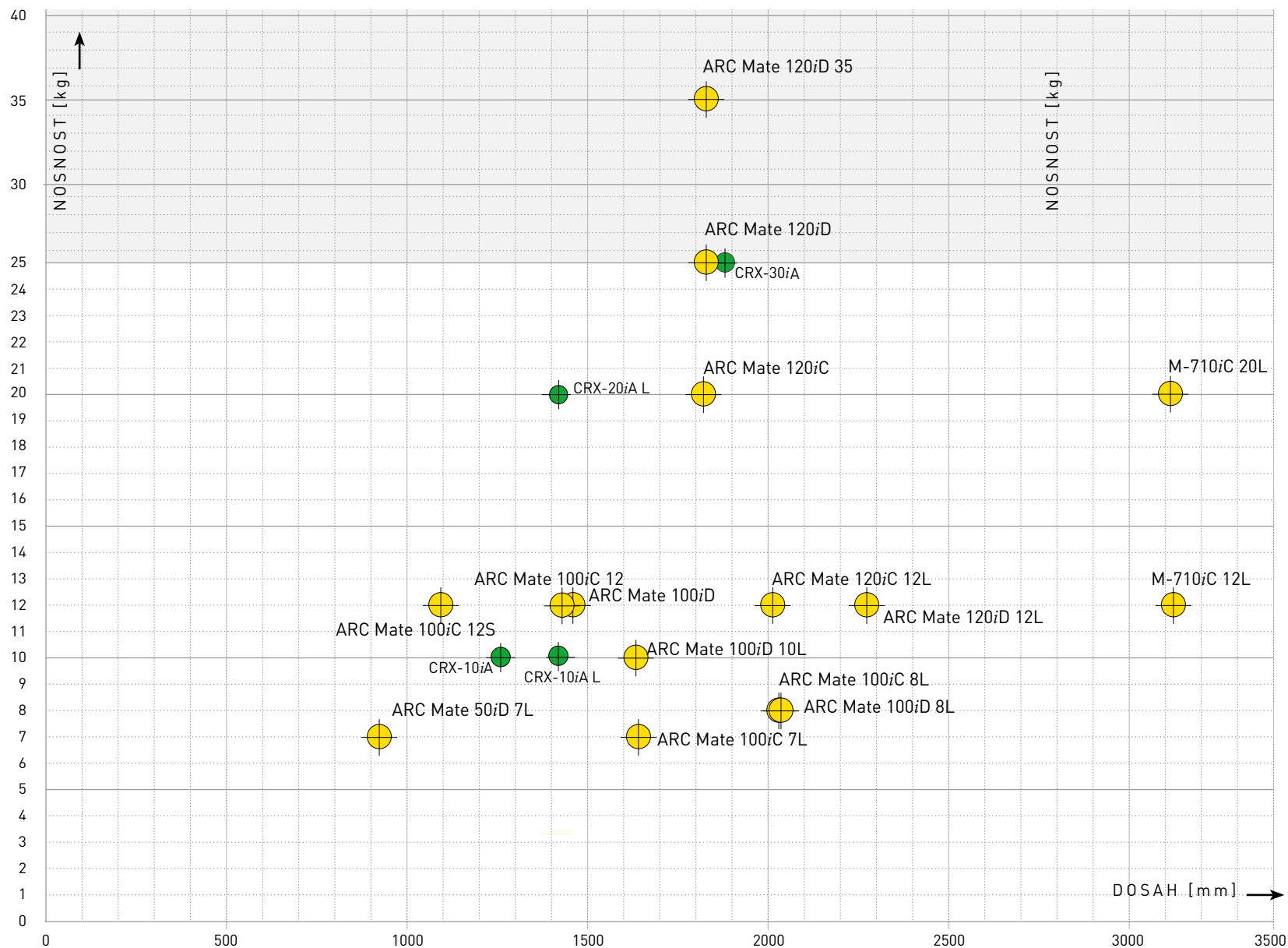
Dostupné verze robotů:

M-710iC/50H	5 os
R-1000iA/80H	5 os
M-410iC/110	Standardní model
M-410iB/140H	5 os
M-410iB/700	Standardní model
M-410iC/185, /315, /500	Standardní model



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP				
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně										J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6		J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
				R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet																							
M-710	iC	50H	●	-	-	○	●	○	50	2003	5	± 0.15	540	360	225	440	234	720	-	175	175	175	175	720	-	150/6.3	68/2.5	-	2.5	IP54/IP67	IP67
R-1000	iA	80H	●	-	-	○	●	○	80	2230	5	± 0.03**	610	360	245	215	20	720	-	185	180	180	180	500	-	-/48	-/25	-	2.5	IP54 /IP56	IP67
M-410	iC	110	●	-	-	-	●	○	110	2403	4	± 0.05**	1030	370	125	140	720	-	145	130	140	420	-	-	-	53	-	-	1	IP54	IP67
M-410	iB	140H	●	-	-	-	●	○	140	2850	5	± 0.2	1200	360	155	112	20	720	-	140	115	135	135	420	-	147	53	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	185	●	-	-	-	●	○	185	3143	4	± 0.5**	1600(1330)	360	144	136	720	-	140	140	140	305	-	-	-	88	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	315	●	-	-	-	●	○	315	3143	4	± 0.05**	1600(1330)	360	144	136	720	-	90	100	110	195	-	-	-	155	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iC	500	●	-	-	-	●	○	500	3143	4	± 0.05	2410(1910)	370	144	136	720	-	85	85	85	200	-	-	-	250	-	-	3	IP54	IP54
M-410	iB	700	●	-	-	-	●	○	700	3143	4	± 0.5	2700	360	144	136	540	-	60	60	60	120	-	-	-	490	-	-	3	IP54	IP54

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici () s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283



Roboty pro obloukové svařování



řada ARC Mate 50



řada ARC Mate 100



řada ARC Mate 120

Dostupné verze robotů:

ARC Mate 50iD/7L	Standardní model
ARC Mate 100iD	Standardní model
ARC Mate 100iD/8L, /10L	Standardní model
ARC Mate 120iD	Standardní model
ARC Mate 120iD/12L	Standardní model
ARC Mate 120iD/35	Standardní model



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu [°]						Maximální rychlost [°/s]						J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ skříně									J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6					Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																							
ARC Mate 50	iD	7L	●	-	-	●	-	-	7	911	6	± 0.018**	27	360	245	430	380	250	720	370	310	410	550	545	1000	16.6/0.47	16.6/0.47	9.4/0.15	0.5	IP67/IP69K	IP67/IP69K
ARC Mate 100	iD	8L	●	-	-	○	●	○	8	2032	6	± 0.01**	180	340 (370)	235	455	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	210	210	220	430	450	720	16.1/0.63	16.1/0.63	5.9/0.061	1	IP54	IP67
ARC Mate 100	iD	10L	●	-	-	○	●	○	10	1636	6	± 0.03**	150	340 (370)	235	455	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	260	240	260	430	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54	IP67
ARC Mate 100	iD		●	-	-	○	●	○	12	1441	6	± 0.02**	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30	1	IP54	IP67
ARC Mate 120	iD	12L	●	-	-	○	●	○	12	2272	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	210	210	265	420	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	1	IP54	IP67
ARC Mate 120	iD	35	●	-	-	○	○	○	35	1831	6	± 0.03**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	180	180	200	350	350	400	110.0/4.0	110.0/4.0	60.0/1.5	1	IP54	IP67
ARC Mate 120	iD		●	-	-	○	●	○	25	1831	6	± 0.02**	250	340 (370)	260	458	400	280 (360) ^{*21}	540 (900) ^{*21}	210	210	265	420	420	720	52.0/2.4	52.0/2.4	32.0/1.2	1	IP54	IP67

● standard ○ na vyžádání - not není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *21 Rozšířený rozsah pro externí typ kabelu **Na základě ISO9283

Roboty pro obloukové svařování

Dostupné verze robotů:

M-710iC/12L	Duté zápěstí
M-710iC/20L	Standardní model
CRX-10iA	Standardní model
CRX-10iA/L	Standardní model
CRX-20iA/L	Standardní model
CRX-30iA	Standardní model

M-710iC/12L

CRX-10iA/L

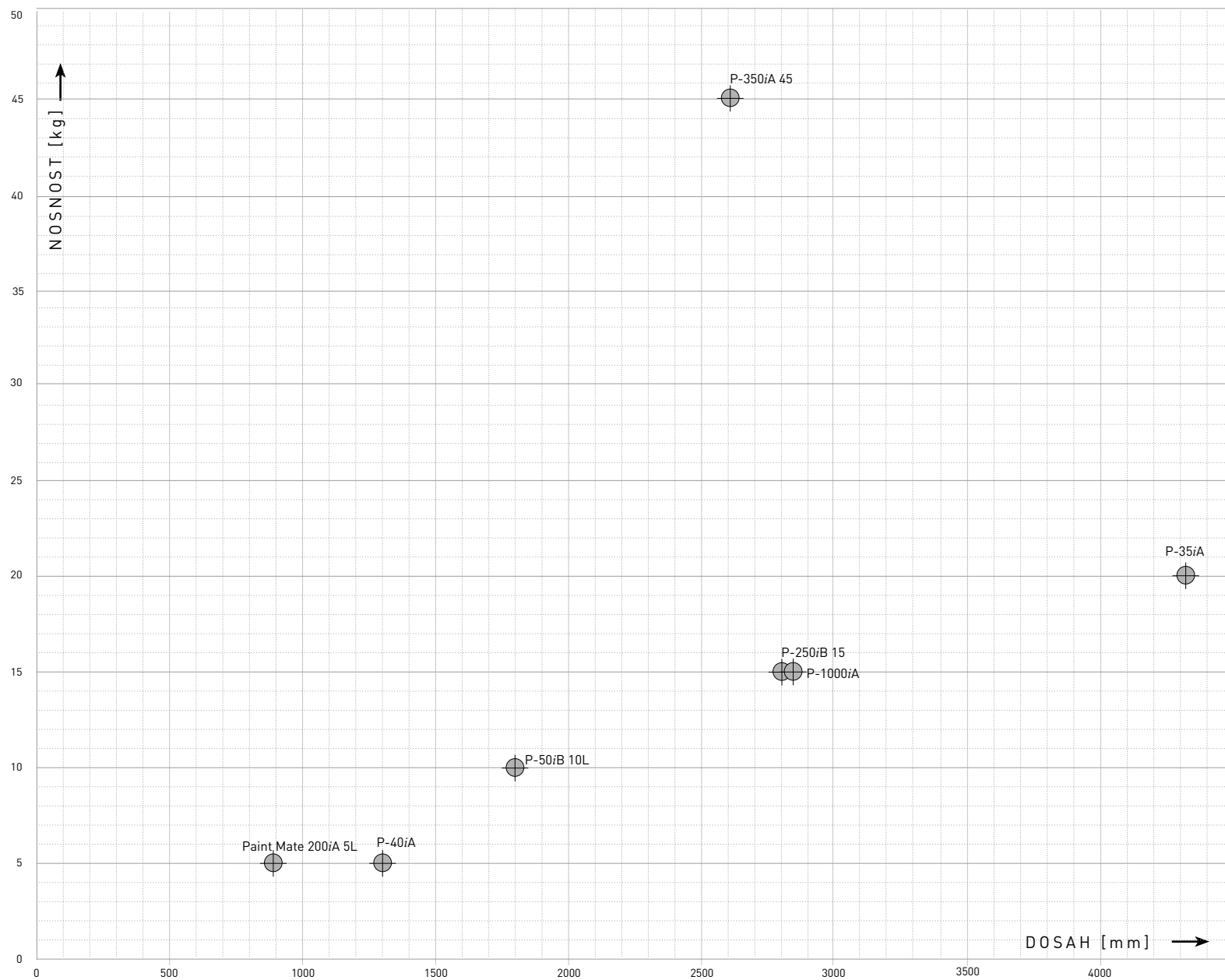
M-710iC/20L



Robot			Řídicí jednotka								Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)						Maximální rychlost (°/s)						Maximální lineární rychlost (mm/s)	J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP	
Řada	Verze	Typ	Verze		Typ skříně											J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6						Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce
			R-30iB Plus	Mini Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet	B- kabinet																									
M-710	iC	12L	●	-	-	-	○	●	○	12	3123	6	± 0.09**	540	360	225	434	400	380	720	180	180	180	400	430	630	-	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17	2.5	IP54/IP67	IP67	
M-710	iC	20L	●	-	-	-	○	●	○	20	3110	6	± 0.11**	540	360	225	432	400	280	900	175	175	180	350	360	600	-	39.2/0.88	39.2/0.88	19.6/0.25	2.5	IP54/IP67	IP67	
CRX-10	iA		●	●	-	-	-	-	-	10	1249	6	± 0.04**	40	380	360	570	380	360	450	120	120	180	180	180	1000 ^(**11)	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.5	IP67	IP67		
CRX-10	iA	L	●	●	-	-	-	-	-	10	1418	6	± 0.04**	40	360	360	540	380	360	450	120	120	180	180	180	1000 ^(**11)	34.8 / 1.28	26.0 / 0.90	11.0 / 0.30	0.5	IP67	IP67		
CRX-20	iA	L	●	●	-	-	-	-	-	20	1418	6	± 0.04**	41	360	360	540	380	360	450	80	80	120	112	90	112	1000	70.0/4.00	64.0/4.00	30.0/2.00	0.4	IP67	IP67	
CRX-30	iA		●	●	-	-	-	-	-	25/30 ^(**20)	1889	6	± 0.05**	135	360	360	540	380	360	450	80	80	120	180	180	1000 ^(**11)	100.0/4.70	74.0/4.00	32.0/2.00		IP67	IP67		

NAJDĚTE SI SVÉHO

LAKOVACÍHO ROBOTA



řada Paint Mate 200 Strana 32



řada P-40 Strana 32



řada P-50 Strana 32



řada P-250 Strana 32



řada P-350 Strana 32

Lakovací roboty



řada Paint Mate 200



řada P-40



řada P-50



řada P-250



řada P-350



řada P-1000

Dostupné verze robotů:

Paint Mate 200iA/5L	Standardní model
P-20iB	Robot pro otvírání kapoty a dveří během lakování
P-35iA	Robot pro otvírání kapoty a dveří během lakování
P-40iA	Standardní model
P-50iB/10L	Standardní model
P-250iB/15	Standardní model
P-350iA/45	Standardní model
P-1000iA	Standardní model



Robot			Řídicí jednotka						Maximální nosnost na zápěstí (kg)	Dosah (mm)	Kontrolované osy	Opakovatelnost (mm)	Mechanická hmotnost (kg)	Rozsah pohybu (°)							Maximální rychlost (°/s)							Průměrná spotřeba energie (kW)	Třída krytí IP			
Řada	Verze	Typ	Verze	Typ skříně										J4 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J5 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J6 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	J7 Moment/ Setrvačnost (Nm/kgm ²)	Standard tělo/opce	Zápěstí & rameno J3 standard opce													
				R-30iB Plus	Compact kabinet	Open air kabinet	Mate kabinet	A- kabinet												B- kabinet	J1	J2	J3	J4	J5	J6	J7					
Paint Mate 200	iA	5L	●	-	-	●	-	-	5	892	6	± 0.03 **	37	340	230	373	380	240	720	270	270	270	450	450	720	11.9/0.3	11.9/0.3	6.7/0.1	0.5	*15]		
P-40	iA		●	-	-	●	-	-	5	1300	6	± 0.03 **	110	360	255	423	380	240	720	220	190	240	450	450	720	11.9/0.3	11.9/0.3	6.7/0.1	0.8	*15]		
P-50	iB	10L	●	-	-	-	-	-	10	1800	6	± 0.05 **	364	320	240	404	1080	1080	1080	140	140	160	375	430	545	43.35/1.954	36.86/1.413	4.90/0.025	0.8	*15]		
P-250	iB	15	●	-	-	-	●	-	15	2800	6	± 0.07 **	530	320	280	330	1080	1080	1080	160	160	160	375	430	545	65/3	55/2.1	11.5/0.35	3.5	*15]		
P-350	iA	45	●	-	-	-	●	-	45	2606	6	± 0.06 **	590	360	225	440	800	250	800	180	180	180	250	250	300	206/28	206/28	127/20	3.5	*15]		
P-1000	iA		●	-	-	-	●	-	15	2896	7	± 0.08 **	584	220	150	240	145	1440	1440	1440	125	125	120	120	200	200	200	65/3.0	55/2.1	11.5/0.35	3.5	*15]
Robot pro otvírání kapoty a dveří během lakování																																
P-35	iA		●	-	-	-	●	-	20	4318	5	± 0.08 **	716	220	370	590	270	360			75	100	100	50	50				3.5	*15]		
P-20	iB	*22	●	-	-	-	●	-	27-36	1125	3		190	350	280	*24													3.5	*15]		
P-20	iB	*23	●	-	-	-	●	-	27-36	1475	3		200	350	300	*24													3.5	*15]		

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *15] ATEX certifikované kat. II skupina 2G a 2D *22] Vnitřní spojovací rameno 550 mm *23] Vnitřní spojovací rameno 900 mm *24] lineární osa 385 mm **Na základě ISO9283

Kontrolér R-30iB Plus



Mini Plus
410 x 277 x 370 mm

Compact kabinet
440 x 85 x 260 mm

Mate Open Air kabinet
370 x 200 x 350 mm

Mate kabinet
470 x 400 x 322 mm

B-kabinet
740 x 1100 x 550 mm

A-kabinet
600 x 500 x 470 mm

Řídicí jednotka R-30iB Plus je FANUC standardem pro inteligentnější produktivitu.

Klíčem pro výkon robotů z hlediska doby cyklu, rychlosti, přesnosti a spolehlivosti je nová generace pokročilých technologií a vylepšené, integrované hardwarové funkce FANUC a více než 250 softwarových funkcí. Zvýšená uživatelská přívětivost, minimální spotřeba energie a maximální produktivita maximalizuje celkovou funkčnost, spolehlivost a provozuschopnost. K dispozici jsou různé varianty kabinetů, které poskytují flexibilní a cenově výhodné řešení.

Vaše výhody:

- výkonnější CPU a základní deska se zvýšenou pamětí
- kompaktní a stohovatelný design
- snadné ovládání pomocí inteligentního zařízení *iPendant Touch*
- flexibilní připojení díky širokému rozsahu fieldbus a bezpečnostní sběrnice
- připraveno pro inteligentní funkce jako je *iRvision*, sensor síly, kontrola rušení atd.
- snadná diagnostika systému pomocí integrované funkce *iRDiagnosics*
- optimalizovaná energetická účinnost a regenerace energie
- zkrácený cyklus zpracování signálu
- nové kamerové rozhraní a zjednodušená konfigurace kabelů pro funkci vidění
- vysokorychlostní síť a výkonné USB pro vyšší přenos dat a rychlejší zálohování

iPendant Touch

Lehký a ergonomický FANUC iPendant Touch s intuitivním grafickým uživatelským rozhraním poskytuje uživatelsky přívětivé programování jak pro programátory tak pro operátory na místě.

Vaše výhody:

- programování a pokročilé možnosti procesu s jedním uživatelským rozhraním
- zlepšená účinnost usnadněním nastavení a údržby systému
- přizpůsobení uživatelem definovaných obrazovek HTML
- snadné přizpůsobení uživatelem definovaných obrazovek HTML
- zviditelnit neviditelné pomocí 4D grafiky pro vizualizaci nastavení nástrojů a rámců, bezpečnostních zón a dráhy robot
- více informací poskytovaných pomocí displeje s více okny
- nastavení / modifikace iRVision přes iPendant
- odpovídá průmyslovým bezpečnostním normám
- iHMI se stejným vzhledem u všech produktů FANUC



Tablet TP

S velkou dotykovou obrazovkou byl Tablet Teach Pendant navržen pro intuitivní programování. Funkce drag & drop vám umožní snadno naprogramovat aplikaci během několika minut.

Vaše výhody:

- v souladu s průmyslovými bezpečnostními normami (tlačítko nouzového zastavení, spínač umožňující změnu polohy, odolnost proti nárazům, ochrana proti prachu a vodě)
- k dispozici dvě rozhraní:

Nové uživatelské rozhraní

Intuitivní rozhraní pro začátečníky se zaměřením na jednoduché funkce pro snadné ovládání

- k dispozici je volitelný držák a hák
- vytváření stránek a ikon pro snadné nastavení a používání robota a periferních zařízení díky mechanismu zásuvných modulů

Uživatelské rozhraní iPendant

Stejné rozhraní iPendant Touch včetně úplných specifikací zajišťující plynulý přechod z tradičního iPendantu na Tablet TP



Nové uživatelské rozhraní Uživatelské rozhraní iPendant



ORIGINÁLNÍ FANUC INTELIGENTNÍ PŘÍSLUŠENSTVÍ A FUNKCE

INTELIGENCE

iRVision

Unikátní integrovaný FANUC plug & play systém vizuální detekce (2D, 2^{1/2}D, 3D, 3D-Map) - zlepšuje flexibilitu při vybírání náhodných stacionárních produktů. Podporuje také simulační software ROBOGUIDE.

Force Sensors

Integrovaný FANUC force sensor poskytuje „touch sense“ - vysoce citlivou kontrolu síly pro montáže, odjehlování, leštění a mnoho dalších aplikací.

iRPickTool (vizuální sledování linky)

Řízení fronty dílů, kompletně integrováno do řídicí jednotky robota pro podporu sledování linky na pohybujících se dopravnících. Kombinace integrovaného FANUC iRVision se sledováním linky, pro větší flexibilitu při výběru náhodných produktů na pohybujícím se dopravníku.

3D Vision Sensor

Různé varianty integrovaného 3D vysokorychlostního systému detekce vidění pro vychystávání, depaletizaci a/nebo vizuální sledování linky.

iRCalibration souprava

iRCalibration poskytuje různé servisní funkce prostřednictvím funkčnosti iRVision, zjednodušuje ovládání robota, remastering, nastavení UFrame a UTool, Frame shifting a koordinované párové nastavení (přesné a snadné nastavení koordinovaných robotů a / nebo polohovadel).

Inteligentní funkce

Vyhrazené funkce se zjednodušenými pokyny, rozhraními, grafickými uživatelskými obrazovkami a exkluzivními funkcemi pro standardizaci a usnadnění programování, nastavení a provozu vašeho robota.



POHYB

Integrovaná externí osa

Plně integrované standardizované a komplexní balíčky externích os - až 72 os, pro snadné použití v řešení externích os (robotická kolejová jednotka, manipulátory na zakázku, ...)

Multi-rameno

V případech složitých pohybů nebo při koordinaci několika pohybů robota řízené jediným kontrolerem

Polohovadla

Široká škála FANUC integrovaných polohovadel – ideální řešení pro koordinované pohyby a manipulaci s obrobky.

Funkce pro optimalizaci a zrychlení trajektorie robotického ramene

Zlepšování času cyklu optimalizací pohybu po dráze s využitím senzoru pro kompenzaci vibrací nástroje.

Pohybové funkce

Vyhrazené pokyny a obrazovky s exkluzivními funkcemi pro optimalizaci pohybu vašeho robota a zjednodušení programování a nastavení.

Hand Guidance

Příslušenství pro ruční navádění umožňuje navedení robota do pozice zatlačením na rukojeť namontovanou na zápěstí robota. Může být využito ke zvednutí a přenesení obrobku a k jednoduchému programování robota.



BEZPEČNOST

Bezpečnost pohybu

Dual Check Safety (DCS) pro spolehlivou kontrolu polohy a rychlosti robota v předdefinovaných trojrozměrných oblastech - vyšší bezpečnost pro obsluhu, stroje a periferie

Ochrana při pohybu

Vysoce citlivá detekce kolizí (HSCD) pro minimální škody v případě nehody a optimalizovanou dobu cyklu a spotřebu energie po identifikaci užitečného zatížení

Bezpečnostní funkce

Specializované funkce s chytrými instrukcemi, rozhraními, obrazovkami a exkluzivními funkcemi pro zjednodušení a standardizaci programování, nastavení a provoz Vašeho robota. Snadné připojení pomocí bezpečnostních sběrnic (DeviceNet Safety, EtherNet /IP Safety, PROFINET Safety).



ROZHRAŇÍ

Digitální I/O

Snadné ruční nastavení pomocí digitálního komunikačního rozhraní vstupu a výstupu mezi robotem a ostatními periferními zařízeními

Sběrnice

Rychlejší ruční nastavení pomocí široké škály standardů průmyslových sběrnic (Profibus, Modbus, DeviceNet, Profinet, Ethernet ...)

Funkce rozhraní

Specializované funkce s chytrými instrukcemi, rozhraní, obrazovky a exkluzivní funkce pro zjednodušení a standardizaci programování, nastavení a provoz Vašeho robota.



KOMFORT

iPendant Touch

Barevný, s možností k internetu připojení iPendant Touch pro ještě snadnější a rychlejší programování pomocí piktogramů, který je navíc nákladově úsporný díky použití dotykové obrazovky pro vlastní HMI aplikace

ROBOGUIDE

Simulační software pro offline programování, snadné nastavení robotických buněk a studie proveditelnosti s obrovskou knihovnou simulačních nástrojů.

Aplikační funkce

Specializované funkce s chytrými instrukcemi, rozhraní, obrazovky a exkluzivní funkce pro zjednodušení a standardizaci programování, nastavení a provoz Vašeho robota.



ZEPTEJTE SE VE SVÉ MÍSTNÍ FANUC KANCELÁŘI!

iRVision – umožňujeme robotům vidět

iRVision je jedinečný plně integrovaný detekční systém firmy FANUC, který umožňuje robotům vidět a díky tomu řídit výrobní nastavení rychlejší, chytřejší a spolehlivější cestou



Jednoduchá technologie plug and play

iRVision je plně integrován do robota a nevyžaduje rozhraní k externímu zařízení nebo jakýkoli další hardware (jako jsou počítače, monitory nebo boční skříně) pro nastavení a provoz.

Efektivní snadné použití

Řešení se nastavuje rychle díky průvodci, který provádí funkce krok po kroku celou dobu. Výkonný nástroj pro vizualizaci je integrován ve standardním iRVision balíčku, podporující libovolnou aplikaci na míru.

Snadná simulace

V simulačním softwaru jsou podporovány všechny typy vidění iRVisionROBOGUIDE.



2D vision

Detekce objektů umístěné v jedné vrstvě (X, Y, R)



2½D vision

Detekce objektů umístěných ve dvou a více vrstvách (X, Y, Z, R)



3D Vision Sensor

Detekce objektů 3D mapou (strukturovaná světelná projekce) (X, Y, Z, W, P, R)



iRPickTool

Detekce objektů za chodu při sledování dopravníku (X, Y, R). K detekci lze použít nejen kameru, ale také 3DV snímač



iRCalibration

iRCalibration funkce zjednodušující počáteční nastavení, urychlující celou integraci



iRVision Weld Tip Inspection / iRTorchMate

Podporuje kontrolu optického opotřebení a stavu zařízení

ZDT (Zero Down Time)



Zlepšete životnost robota a spotřebu energie



Detekujte abnormality, abyste eliminovali selhání robota



Zkontrolujte provozní historii robota, abyste odhalili neefektivitu



Optimalizujte plán úkolů údržby přístupem založeným na podmínkách



Možnost kontroly stavu a informací robota lokálně nebo vzdáleně

Inteligentní diagnostika pro roboty

Porucha robota může způsobit značné prostoje výrobního systému. FANUC Zero Down Time je IoT řešení navržené k eliminaci nepředvídaných zastavení výroby a zvýšení výkonu robotů FANUC. ZDT shromažďuje a analyzuje data o celkovém stavu a požadavcích na údržbu každého robota během výroby. Všechny informace mohou být centrálně spravovány na serveru a mohou být odesílány v reálném čase do vzdálených zařízení, jako jsou chytré telefony. ZDT poskytuje včasné upozornění, pokud je vyžadována akce, aby se zabránilo neočekávaným prostojům.

POSKYTUJE INFORMACE V REÁLNÉM ČASE O:

- **Mechanickém stavu** diagnostika převodů, monitorování točivého momentu motorů, záznamenávání servo alarmů atd.
- **Procesním stavu** sledovatelnost parametrů procesů obloukového a bodového svařování, záznam neúspěšných svarů, sledovatelnost výsledků detekce iRVision.
- **Systémovém stavu** informace o chybách, využití paměti, zatížení CPU a sítě atd.
- **Stavu údržby** lhůta výměny maziva, lhůta výměny baterií, mazání balancéru, atd.

ZVYŠTE VAŠI PRODUKTIVITU:

- **Aktivní detekce potenciálních problémů se zařízením ještě před neočekávaným prostojem**
- **Pokročilé analýzy a reportování, které pomáhají optimalizovat využití zařízení v oblastech jako:**
 - inteligentní oznámení o údržbě za účelem prodloužení životnosti zařízení a optimalizaci nákladů na údržbu
 - doporučení opatření na prodloužení životnosti robota, zkrácení doby cyklu a spotřeby energie
- **Nabídka vylepšených služeb technické podpory** pro zvýšení produktivity a celkové spokojenosti zákazníků

FANUC ROBOGUIDE INTELIGENTNÍ 3-D ROBOTICKÉ SIMULACE

FANUC ROBOGUIDE je offline simulační software, který simuluje jak pohyb tak aplikační příkazy robota, což výrazně snižuje čas potřebný k vytvoření nové pohybové cesty. Aby byl zajištěn minimální dopad na produkci, lze celé buňky navrhovat, testovat a upravovat zcela v režimu offline. Je možné importovat 3D modely, aby bylo možné dosáhnout pocitu reálného světa. Rozsáhlá CAD knihovna tohoto softwaru umožňuje uživatelům vybírat a měnit jednotlivé součásti a rozměry dle potřeby. ROBOGUIDE je navržen tak, aby byl intuitivní a velmi snadno ovladatelný, proto nevyžaduje téměř žádné školení a pokud ano, tak velmi málo. Je postaven na virtuálních robotických ovladačích, abyste mohli získat přesný čas pohybu a cyklu.

Posuzování buněk a časů cyklu

Pro zajištění optimálního návrhu buněk, umožňuje ROBOGUIDE modelovat buňky a vybrat nejvhodnější robota pro danou aplikaci a nastavení. S interním virtuálním kontrolerem lze vypočítat a ověřit časy cyklu a to jak rychle tak i přesně.

Předprogramování šetří Váš čas

ROBOGUIDE Vám umožňuje předprogramovat roboty před samotnou instalací v buňce, stejně jako potvrdit trajektorie robota a parametry Dual Check Safety (DCS) před stažením programů do skutečného robota.

Nastavení a testování komplexních systémů

ROBOGUIDE šablony umožňují snadné nastavení pomocných os, polohovadel a skupin strojů. Ty pak mohou být testovány na funkčnost pro potvrzení časů cyklů, výkonu a spotřeby energie.

SIMULACE ROBOTICKÉ BUŇKY BEZ PROSTOJŮ

Rychlé a nákladově efektivní řešení problémů

Nahrání All of Above nebo image Backup do ROBOGUIDE umožňuje snadné obnovení a řešení chyb.

Funkce ověření celého procesu

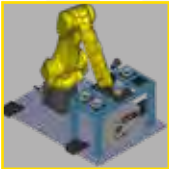
Robotický simulátor obsahuje celý balík procesních ověřovacích nástrojů včetně validace pohybu, provedení a časového cyklu, stejně jako detekce kolizí.

Zlepšení bez prostojů

Vylepšování a ladění může probíhat při běžné výrobě, která běží s nulovým rizikem výpadku.

Od návrhu po potvrzení - Vysoce přesné rozhraní a specifické nástroje

S vestavěnou CAD knihovnou máte přístup ke kompletně všem FANUC robotům, strojům a jednoduchým nástrojům. Funkce simulace a profilování robotů obsahuje kompletní balíček ověřování detailů procesu včetně pohybu, ověření doby cyklu, detekce a vyhýbání se kolizím. Je také k dispozici se speciálními nástroji pro specifické aplikace.



ChamferingPRO

Podrobný navigátor vám umožňuje automaticky vytvářet a simulovat

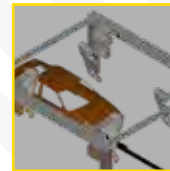
programy odstraňování otřepů. Chcete-li vygenerovat cesty odstraňování otřepů, stačí kliknout na řádky, které mají být odstraněny z 3D CAD dat.



HandlingPRO

HandlingPRO umožňuje simulovat a testovat materiálové manipulační

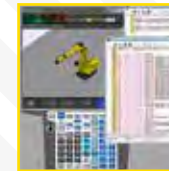
procesy. Rozvržení lze naimportovat nebo vytvořit pomocí CAD programů nebo virtuální výuky robota. Programy mohou být po vytvoření plně ověřeny.



PaintPRO

FANUC PaintPro zjednodušuje učení robotických cest a vývoj

lakovacího procesu. Obsahuje speciální funkce pro nastavení přemístování lakovací pistole, velikost rozprašování, překryv, barevné schéma, rychlost náteru a načasování spouště pistole.



OLPCPRO

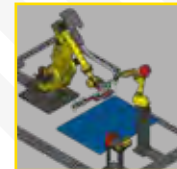
Software pro vývoj robotických programů, který podporuje vývoj a údržbu KAREL programů a Teach Pendant programování.



PalletPRO

PalletPRO simuluje pohyb robota v paletizačních aplikacích od přírodního

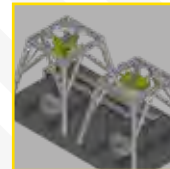
dopravníku po přepravní palety. Podporuje až 5 dopravníků, 5 palet a 10 vícenásobných sběrů. Paletizační modely mohou být přesunuty o 180 stupňů s cílem zefektivnit stohování a vyhnout se kontaktu s naskládanými předměty.



WeldPRO

WeldPRO umožňuje definovat parametry svařovacího oblouku pomocí nákresu svařovací dráhy

na CAD dílu. Poháněna FANUC virtuálním robotickým kontrolerem, automaticky generuje programy podél svařovací dráhy a zjišťuje lineární a kruhové pohyby. Přístupové a ústupové body lze snadno přidat a pracovat s nimi a zachovat vpřednou metodu svařování. Simulace zabraňuje kolizím mezi nástrojem a obrobkem.



iRPickPRO

iRPickPRO umožňuje simulovat, testovat a ověřovat vizuální sledovací

systémy zahrnující více robotů. Výběr a změna pásů, robota, dopravníku a konfigurace zásobníku pro vytvoření optimálních návrhů je rychlý a snadný.

Vyzkoušejte ROBOGUIDE právě teď

Vyzkoušejte ROBOGUIDE právě teď! Spolehněte se na know-how společnosti FANUC a více než 22 lety zkušeností s 3D ROBOGUIDE simulací, která se průběžně zlepšuje a aktualizuje. obraťte se na svou místní kancelář společnosti FANUC a zažijte jaké je to pracovat s ROBOGUIDEm.

NAŠE SÍLA: SERVIS A PODPORA



Díly

Originální díly od výrobce


- Celoživotní záruka dostupnosti dílů
- 24/7 expedice dílů po celém světě
- Evropské servisní středisko
- Možnost nákupu online
- Záchranná souprava
- Pronájem dílů
- Konsignační sklad u zákazníka



Servis

Přizpůsoben vašim potřebám

- 24-hodinová podpora na telefonu
- Servisní smlouvy zahrnující prediktivní prohlídky
 - a. Účinné monitorování zařízení
"Preventivní prohlídky"
 - b. Prodloužení životnosti vašeho zařízení
"Nápravné služby"
 - c. Servis v nouzových situacích
"Servisní služby"
 - d. Nový život pro vaše díly a stroj
"Renovační služba"
 - e. Prodloužení životnosti zařízení



**JSME VŠUDE
TAM, KDE NÁS
POTŘEBUJETE**

Service First 

- Údržba po celou dobu životnosti
- Minimalizujte prostoje
- Celosvětová podpora

Spolehlivé, Předvídatelné, Snadno opravitelné



FANUC Academy

Optimalizujte svou produktivitu

- Produktová školení
- Školení dle požadavků či přímo u zákazníka
- Specializovaní FANUC školitelé
- Znalosti z první ruky
- Plně vybavené školící centrum





LR MATE 200

LR-10



PŘEHLED ROBOTŮ

Verze											iA
Typ			4S	7H	7C	7WP	-	7L	7LC	14L *17	10
ŘÍDÍČÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Open Air kabinet		o	o	o	-	o	o	o	o	-
	Mate kabinet		•	•	•	•	•	•	•	•	•
	A-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-
	B-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			4	7	7	7	7	7	7	14	10/13 *3
Dosah (mm)			550	717	717	717	717	911	911	911	1101
Kontrolované osy			6	5	6	6	6	6	6	6	6
Opakovatelnost (mm)			± 0.01**	± 0.018**	± 0.018**	± 0.018**	± 0.01**	± 0.01**	± 0.018**	± 0.01**	± 0.01**
Mechanická hmotnost (kg)			20	24	25	25	25	27	27	27	46
ROZSAH POHYBU (°)	J1		360	360	360	360	360	360	360	360	370
	J2		230	245	245	245	245	245	245	245	235
	J3		402	420	420	420	420	430	430	430	421
	J4		380	250	380	380	380	380	380	380	380
	J5		240	720	250	250	250	250	250	250	250
	J6		720	-	720	720	720	720	720	720	720
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST (°/S)	J1		460	450	450	450	450	370	370	120	300
	J2		460	380	380	380	380	310	310	61	230
	J3		520	520	520	520	520	410	410	58	340
	J4		560	545	550	550	550	550	550	400	500
	J5		560	1500	545	545	545	545	545	240	400
	J6		900	-	1000	1000	1000	1000	1000	400	800
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			8.86/0.02	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	31.0/0.66	21.0/0.77
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			8.86/0.02	4.0/0.046 [5.5/0.15]	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	16.6/0.47	31.0/0.66	21.0/0.77
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			4.9/0.067	-	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	9.4/0.15	13.4/0.30	10.0/0.28
Průměrná spotřeba energie (Kw)			0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5	-
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP67	IP67	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67	IP67	P67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67/IP69K	IP67/IP69K	IP67	IP67



M-10

M-20



PŘEHLED ROBOTŮ

Verze			iD				iD							iB	iB	iD
Typ			8L	10L	12	12 *18)	12 *19)	16S	12L	25	25	25 *19)	25C	35S	35	
ŘÍDÍČÍ JEDNOTKA	Verze	R-30/iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Mate kabinet		o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	
	A-kabinet		•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	
	B-kabinet		o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	o	
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			8	10	12	12	12	16	12	25	25	25	25	35	35	
Dosah (mm)			2032	1636	1441	1441	1441	1103	2272	1853	1831	1831	1853	1445	1831	
Kontrolované osy			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	
Opakovatelnost (mm)			± 0.03**	± 0.03**	± 0.02 **	± 0.02 **	± 0.02 **	± 0.02 **	± 0.03**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.02**	± 0.03**	
Mechanická hmotnost (kg)			180	150	145	145	145	140	250	210	250	250	210	205	250	
ROZSAH POHYBU (°)	J1		340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (360)	340 (370)	340 (370)	340 (360)	340 (360)	340 (370)	
	J2		235	235	235	235	235	235	260	240	260	260	240	240	260	
	J3		455	455	455	455	455	340	458	303	458	458	303	301.5	458	
	J4		380	380	380	380	380	380	400	400	400	400	400	400	400	
	J5		280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	240	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	290	280 (360) (*21)	280 (360) (*21)	290	260	280 (360) (*21)	
	J6		540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540	540 (900) (*21)	540 (900) (*21)	540	540	540 (900) (*21)	
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST (°/S)	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	J1		210	260	260	260	260	290	210	205	210	210	205	205	180	
	J2		210	240	240	240	240	270	210	205	210	210	205	205	180	
	J3		220	260	260	260	260	270	265	260	265	265	260	260	200	
	J4		430	430	430	430	430	430	420	415	420	420	415	415	350	
	J5		450	450	450	450	450	450	450	415	420	420	415	415	350	
	J6		720	720	720	720	720	730	720	880	720	720	880	880	400	
E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
J4 Moment/Setvačnost (Nm/kgm²)			16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	26.0/0.90	26.0/0.90	22.0/0.65	51/2.2	52.0/2.4	52.0/2.4	51/2.2	51/2.2	110.0/4.0	
J5 Moment/Setvačnost (Nm/kgm²)			16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	26.0/0.90	26.0/0.90	26.0/0.90	22.0/0.65	51/2.2	52.0/2.4	52.0/2.4	51/2.2	51/2.2	110.0/4.0	
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			5.9/0.061	9.8/0.17	11.0/0.30	11.0/0.30	11.0/0.30	11.0/0.30	9.8/0.17	31/1.2	32.0/1.2	32.0/1.2	31/1.2	31/1.2	60.0/1.5	
Průměrná spotřeba energie (Kw)			1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP54	IP54/IP65	IP54/IP65	IP67	IP65	IP54 /IP65	IP54/IP65	IP67	IP54/IP65	IP65	IP67	IP67	IP54/IP65	
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	



PŘEHLED ROBOTŮ

M-410

M-710

M-800

Verze			iB				iC				iB				iC				iD	iA
Typ			140H	110	185	315	500	700	12L	20L	20M	45M	50S	50H	50	50E	70	50M	60	
ŘÍDÍČÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	Mate kabinet		-	-	-	-	-	-	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	
	A-kabinet		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	
	B-kabinet		○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			140	110	185	315	500	700	12	20	20	45	50	50	50	50	70	50	60	
Dosah (mm)			2850	2403	3143	3143	3143	3143	3123	3110	2582	2606	1359	2003	2050	2050	2050	2606	2040	
Kontrolované osy			5	4	4	4	4	4	6	6	6	6	6	5	6	6	6	6	6	
Opakovatelnost (mm)			± 0.2	± 0.05	± 0.05	± 0.05	± 0.5	± 0.5	± 0.09**	± 0.11**	± 0.06**	± 0.06**	± 0.04**	± 0.15	± 0.04**	± 0.07	± 0.04**	± 0.06	± 0.015**	
Mechanická hmotnost (kg)			1200	1030	1600 (1330)*4,5	1600 (1330)*4,5	2410 (1910)*4,5	2700	540	540	530	570	545	540	560	560	560	600	820	
ROZSAH POHYBU (°)	J1		360	370	360	360	370	360	360	360	360	360	360	360	360	360	370	370		
	J2		155	125	144	144	144	144	225	225	225	225	169	225	225	225	225	225		
	J3		112	140	136	136	136	136	434	432	435	440	376	440	440	440	440	440		
	J4		20	720	720	720	720	540	400	400	400	800	720	234	720	720	720	800		
	J5		720	-	-	-	-	-	380	280	280	250	250	720	250	380	250	250		
	J6		-	-	-	-	-	-	720	900	900	800	720	-	720	720	720	800		
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST (°/S)	J1		140	145	140	90	85	60	180	175	175	180	175	175	175	175	160	180		
	J2		115	130	140	100	85	60	180	175	175	180	175	175	175	175	120	180		
	J3		135	140	140	110	85	60	180	180	180	180	175	175	175	175	120	180		
	J4		135	420	305	195	200	120	400	350	350	250	250	175	250	250	225	260		
	J5		420	-	-	-	-	-	430	360	360	250	250	720	250	240	225	260		
	J6		-	-	-	-	-	-	630	600	600	360	355	-	355	340	225	370		
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			147	53	88	155	250	490	22.0/0.65	39.2/0.88	39.2/0.88	206/28	206/28	150/6.3	206/28	206/28	294/28	215/30		
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			53	-	-	-	-	-	22.0/0.65	39.2/0.88	39.2/0.88	206/28	206/28	68/2.5	206/28	176/10.8	294/28	215/30		
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			-	-	-	-	-	-	9.8/0.17	19.6/0.25	19.6/0.25	127/20	127/11	-	127/11	98/3.3	147/11	130/20		
Průměrná spotřeba energie (Kw)			3	3	3	3	3	3	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5		
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54	IP54/IP67	IP54/IP67	IP54		
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67		

M-900

M-950 M-1000 M-2000

R-1000



PŘEHLED ROBOTŮ

Verze			iB				iA	iA	iA				iA					
Typ			280	280L	330L	360E	400L	700E	500		900L	1200	1700L	2300	80H	80F	100F	130F
ŘÍDÍCÍ JEDNOTKA	Verze	R-30/iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Mate kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	○	○
	A-kabinet		●	●	●	●	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	B-kabinet		○	○	○	○	●	●	●	○	○	○	○	○	○	○	○	○
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			280	280	330	360	400	700	500	1000	900	1200(1350)	1700	2300	80	80	100	130
Dosah (mm)			2655	3103	3203	2655	3704	2832	2830	3253	4683	3734	4683	3734	2230	2230	2230	2230
Kontrolované osy			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	5	6	6	6
Opakovatelnost (mm)			± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.1**	± 0.08**	± 0.1**	± 0.18**	± 0.18**	± 0.27**	± 0.18**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.03**
Mechanická hmotnost (kg)			1700	1600	1780	1540	3150	3040	2500	5300	9600	8600	12500	11000	610	620	665	675
ROZSAH POHYBU [°]	J1		370	370	370	370	360	360	370	360	330	330	330	330	360	360	360	360
	J2		151	151	151	151	154	154	150	145	160	160	160	160	245	245	245	245
	J3		224	224	164	224	160	160	395	260	165	165	165	165	215	360	360	360
	J4		720	720	720	720	720	720	720	720	720	720	720	720	20	720	720	720
	J5		250	250	250	250	244	244	244	240	240	240	240	240	720	250	250	250
	J6		720	720	720	720	720	720	720	720	720	720	720	720	-	720	720	720
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/S]	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	J1		110	110	100	100	80	80	100	60	45	45	20	20	185	170	130	130
	J2		105	105	85	105	80	80	80	50	30	30 (25)	14	14	180	140	110	110
	J3		100	100	85	100	80	80	80	50	30	30	14	14	180	160	120	120
	J4		110	125	90	110	100	100	110	70	50	50	18	18	180	230	170	170
	J5		110	125	85	110	100	100	110	70	50	50	18	18	500	230	170	170
J6 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)	J6		180	205	165	180	160	160	170	85	70	70	40	40	-	350	250	250
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)		1960/260(460)	1700/215(340)	2205/340	2330/500	3400/1098	5000/1098	3420/1100	8800/1750	14700/2989	14700/2989	29400/7500	29400/7500	-/48	380/30	690/57	800/71
	J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)		1960/260(460)	1700/215(340)	2205/340	2330/500	3400/1098	5000/1098	3420/1100	8800/1750	14700/2989	14700/2989	29400/7500	29400/7500	-/25	380/30	690/57	800/71
	J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)		1050/160(360)	950/140(260)	1200/220	1280/360	1725/444	2800/444	3420/1100	5800/840	4900/2195	4900/2195	8820/5500	8820/5500	-	200/20	260/32	360/38
	Průměrná spotřeba energie (Kw)			3	3	3	3	5	5	5	8	8	8	8	8	2.5	2.5	2.5
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP54/IP56	IP54/IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54/IP56	IP54/IP56	IP54	IP54	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54 /IP56
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67

● standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí **Na základě ISO9283



R-2000



PŘEHLED ROBOTŮ

Verze		iC	iD	iC	iC	iD	iC	iC	iC	iD	iC						
Typ		100P	100FH	125L	165F	165FH	190S	165R	210F	210FH	210L	210WE	210R	220U	240F	270F	270R
ŘÍDÍCÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB Plus		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	Compact kabinet	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Open Air kabinet	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Mate kabinet	-	○	○	○	○	-	○	○	○	-	-	○	-	○	-	-
	A-kabinet	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
	B-kabinet	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○	○
Maximální nosnost na zápěstí (kg)		100	100	125	165	165	190	165	210	210	210	210	210	220	240	270	270
Dosah (mm)		3540	2605	3100	2655	2605	2040	3095	2655	2605	3100	2450	3095	2518	2655	2655	3095
Kontrolované osy		6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
Opakovatelnost (mm)		± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.03**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.1**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**	± 0.05**
Mechanická hmotnost (kg)		1470	1150	1115	1090	1130	1120	1370	1090	1130	1350	1180	1370	1020	1090	1320	1590
ROZSAH POHYBU (°)	J1	370	370	370	370	370	370	370	370	370	370	330	370	370	370	370	370
	J2	200	140	136	136	140	210	200	136	140	136	141	200	136	136	136	200
	J3	375	234	301	312	234	340	375	312	234	301	318	375	312	312	312	375
	J4	720	420	720	720	420	720	720	720	420	720	720	720	720	720	720	720
	J5	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250	250
	J6	720	420	720	720	420	720	720	720	420	720	720	720	720	720	720	720
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST (°/S)	J1	120	105	130	130	130	105	115	120	120	105	95	105	120	115	105	105
	J2	100	130	115	115	110	90	110	105	90	85	85	100	85	90	90	85
	J3	115	130	125	125	115	145	125	110	100	85	95	110	110	105	85	85
	J4	140	200	180	180	175	120	180	140	140	120	120	140	140	130	120	120
	J5	140	160	180	180	170	120	180	140	130	120	120	140	140	130	120	120
	J6	210	300	260	260	280	200	260	220	220	200	190	220	220	210	200	200
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)		1000/227	850/90	710/72	940/120	1000/122	1200/200	940/89	1360/225.4	1380/228	1700/320	1333/141.1	1360/147	1360/147	1400/250	1730/320	1730/320
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)		1000/227	850/90	710/72	940/120	1000/122	1200/200	940/89	1360/225.4	1380/228	1700/320	1333/141.1	1360/147	1360/147	1400/250	1730/320	1730/320
J6 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)		706/196	450/50	355/40	490/100	620/100	630/180	490/46	735/196	735/196	900/230	706/78.4	735/82	735/82	800/200	900/230	900/230
Průměrná spotřeba energie (Kw)		2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	3	2.5	2.5	2.5	2.5	3	2.5	3	3	2.5	3
TRÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce	IP54	IP54	IP54 /IP56	IP54 /IP56	IP54	IP54	IP54 /IP56	IP54/IP56	IP54	IP54/IP56	IP67	IP54/IP56	IP54	IP54/IP56	IP54/IP56	IP54/IP56
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67



PŘEHLED ROBOTŮ

CR

CRX

M-1

M-2

M-3

DR-3



Verze		iB	iA									iA		iA		iB	
Typ		35	5	10	10L	20L	30	0.5S	0.5A	0.5SL	0.5AL	3S	3SL	6S	12H	6	8L
ŘÍDÍCÍ JEDNOTKA	Verze	R-30/iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•
	Mini Plus		-	•	•	•	•	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	•	•	•	•	•	•	•	•	-	-
	Mate kabinet		-	-	-	-	-	○	○	○	○	○	○	○	○	-	-
	A-kabinet		•	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	•	•
	B-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Maximální nosnost na zápěstí (kg)		35 [50] ^[*20]	5	10	10	20	25 [30] ^[*20]	0.5 [1]	0.5 [1]	0.5 [1]	0.5 [1]	3	3	6[8]	12	6	8
Dosah (mm)		1831 [1643]	994	1249	1418	1418	1889	280	280	420	420	800	1130	1350	1350	1200	1600
Kontrolované osy		6	6	6	6	6	6	4	6	4	6	4	4	4	3	4	4
Opakovatelnost (mm)		± 0.03**	± 0.03**	± 0.04**	± 0.04**	± 0.04**	± 0.05**	± 0.02	± 0.02	± 0.03	± 0.03	± 0.03	± 0.03	± 0.03	± 0.03	± 0.03**	± 0.03**
Mechanická hmotnost (kg)		386	25	40	40	41	135	20 ^[*12]	23 ^[*12]	23 ^[*12]	26 ^[*12]	120	120	160	155	250	170
ROZSAH POHYBU [°]	J1	370	400	380	360	360	360	∅ 280x100 ^[*13]	∅ 280x100 ^[*13]	∅ 420x150 ^[*13]	∅ 420x150 ^[*13]	∅ 800x300 ^[*13]	∅ 1130x400 ^[*13]	∅ 1350x500 ^[*13]	∅ 1350x500 ^[*13]	∅ 1200x450 ^[*13]	∅ 1600x500 ^[*13]
	J2	215	360	360	360	360	360										
	J3	338	635	570	540	540	540										
	J4	400	380	380	380	380	380										
	J5	280	360	360	360	360	360										
	J6	900	450	450	450	450	450										
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/S]	J1	750 ^[*7]	150	120	120	80	80	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	J2	750 ^[*7]	150	120	120	80	80	-	-	-	-	-	-	-	-	-	5500 mm/sec
	J3	750 ^[*7]	180	180	180	120	120	-	-	-	-	-	-	-	-	-	10000 mm/sec
	J4	750 ^[*7]	225	180	180	112	180	3000	1440	3000	1440	3500	3500	4000	-	1714	2000
	J5	750 ^[*7]	225	180	180	90	180	-	1440	-	1440	-	-	-	-	-	-
	J6	750 ^[*7]	225	180	180	112	180	-	1440	-	1440	-	-	-	-	-	-
Maximální lineární rychlost (mm/s)		750	1000 ^[*11]	1000 ^[*11]	1000 ^[*11]	1000	1000 ^[*11]	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm ²)		110.0/4.00 - 110.0/10.8	19/0.77	34.8 / 1.28	34.8 / 1.28	70/4	100.0/4.70 - 115.0/4.70	*14)				*14)		*14)		-- / 0.025 (0.06)	-- / 0.2
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm ²)		110.0/4.00 - 110.0/10.8	15.4/0.50	26.0 / 0.90	26.0 / 0.90	64/4	85.0/4.00	*14)				*14)		*14)		*14)	*14)
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm ²)		60.0/1.50 - 60.0/4.4	6.7/0.10	11.0 / 0.30	11.0 / 0.30	30/2	32/2	*14)				*14)		*14)		*14)	*14)
Průměrná spotřeba energie (Kw)		1	0.3	0.5	0.5	0.4	0.4	0.2	0.2	0.2	0.2	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5	2.5
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce	IP54	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP20	IP20	IP20	IP20	IP67 / IP69K	IP67 / IP69K	IP67	IP67	IP69K	IP69K
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP20	IP20	IP20	IP20	IP69K	IP69K	IP67	IP67	IP69K	IP69K

• standard ○ na vyžádání - není k dispozici [] s hardwarovou a/nebo softwarovou opcí *7) Je nutné nastavit rychlost pohybu dle posouzení rizika systému, který zvažuje možnost sevržení vzhledem k okolnímu prostředí. *10) Během pohybu na krátké vzdálenosti nemusí rychlost dosáhnout maximální uvedené hodnoty *11) 2000 mm/s ve vysokorychlostním režimu *12) s podstavcem *13) ∅ v mm x výška v mm *14) odkazují k diagramu zatížení zápěstí *20) Softwarová opce **Na základě ISO9283



SR

PALETIZAČNÍ ROBOTY

PŘEHLED ROBOTŮ

Verze			iA						M-710	R-1000	M-410								
Typ			3	3C	3U	6	6C	12	12C	20	iC	iA	iC	iB	iC		iB		
ŘÍDÍCÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB Plus	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●		
	Compact kabinet		●	●	●	●	●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-		
	Open Air kabinet		-	-	-	-	w-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-		
	Mate kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	-	-	-	-	-		
	A-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	●	●	●	●	●	●	●		
	B-kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	○	○	○	○	○	○	○		
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			3	3	3	6	6	12	12	20	50	80	110	140	185	315	500	700	
Dosah (mm)			400	400	350	650	650	900	900	1100	2003	2230	2403	2850	3143	3143	3143	3143	
Kontrolované osy			4	4	4	4	4	4	4	4	5	5	4	5	4	4	4	4	
Opakovatelnost (mm)			± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4] **	± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4] **	± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4]	± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4] **	± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.004° [J4] **	± 0.015 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.005° [J4] **	± 0.01 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.005° [J4] **	± 0.02 [J1, J2] ± 0.01 [J3] ± 0.005° [J4] **	± 0.15	± 0.03**	± 0.05	± 0.2	± 0.05	± 0.05	± 0.5	± 0.5	
Mechanická hmotnost (kg)			19	21	27	30	32	53	56	64	540	610	1030	1200	1600 (1330) ^{*4,5}	1600 (1330) ^{*4,5}	2410 (1910) ^{*4,5}	2700	
ROZSAH POHYBU [°]	J1		284	284	450	296	296	290	290	290	360	360	370	360	360	360	370	360	
	J2		290	290	450	300	300	290	290	290	225	245	125	155	144	144	144	144	
	J3		200 mm ^{*16}	200 mm ^{*16}	140 mm	210 mm ^{*16}	210 mm ^{*16}	450 mm optional 300 mm	450 mm optional 300 mm	450 mm optional 300 mm	440	215	140	112	136	136	136	136	136
	J4		1440	1440	1440	1440	1440	1440	1440	1440	234	20	720	20	720	720	720	720	540
	J5		-	-	-	-	-	-	-	-	720	720	-	720	-	-	-	-	-
	J6		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST [°/S]	J1		720	720	610	440	440	440	440	440	175	185	145	140	140	90	85	60	
	J2		780	780	840	700	700	510	510	500	175	180	130	115	140	100	85	60	
	J3		1800 mm/sec	1800 mm/sec	1500 mm/sec	2000 mm/sec	2000 mm/sec	2800 mm/sec	2800 mm/sec	2800 mm/sec	175	180	140	135	140	110	85	60	
	J4		3000	3000	3000	2500	2500	2500	2500	1700	175	180	420	135	305	195	200	120	
	J5		-	-	-	-	-	-	-	-	720	500	-	420	-	-	-	-	
	J6		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
	E1		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			--/0.06	--/0.06	--/0.06	--/0.12	--/0.12	--/0.30	--/0.30	--/0.45	150/6.3	-/48	53	147	88	155	250	490	
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			-	-	-	-	-	-	-	-	68/2.5	-/25	-	53	-	-	-	-	
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	
Průměrná spotřeba energie (Kw)			0.25	0.25	0.25	0.35	0.35	0.45	0.45	0.45	2.5	2.5	3	3	3	3	3	3	
TRÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP20	IP54	IP20/IP65	IP20	IP54	IP20 / IP65	IP65	IP20 / IP65	IP54/IP67	IP54/IP56	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP20	IP54	IP20/IP65	IP20	IP54	IP20 / IP65	IP65	IP20 / IP65	IP67	IP67	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	



ROBOTY PRO OBLOUKOVÉ SVAŘOVÁNÍ

LAKOVACÍ ROBOTY

Řešení pro automotive

PŘEHLED ROBOTŮ

			ARC MATE 50					ARC MATE 100			ARC MATE 120			PAINT MATE 200		P-40	P-50	P-250	P-350	P-1000	P-20	P-35				
Verze			iD															iA	iA	iB	iB	iA	iA	iB	iB	iA
Typ			7L	8L	10L	-	12L	35	-	5L		10L	15	45		*22	*23									
ŘÍDÍCÍ JEDNOTKA	Verze	R-30iB Plus	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	Compact kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-			
	Open Air kabinet		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-			
	Mate kabinet		•	○	○	○	○	○	○	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	A-kabinet		-	•	•	•	•	•	•	-	-	-	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•			
	B-kabinet		-	○	○	○	○	○	○	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-			
Maximální nosnost na zápěstí (kg)			7	8	10	12	12	35	25	5	5	10	15	45	15	27-36	27-36						20			
Dosah (mm)			911	2032	1636	1441	2272	1831	1831	892	1300	1800	2800	2606	2896	1125	1475							4318		
Kontrolované osy			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	7	3	3							5		
Opakovatelnost (mm)			± 0.01**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.02**	± 0.03**	± 0.03**	± 0.02**	± 0.03	± 0.03	± 0.05	± 0.07	± 0.06	± 0.08**									± 0.08**		
Mechanická hmotnost (kg)			27	180	150	145	250	250	250	37	110	364	530	590	584	190	200							584		
ROZSAH POHYBU (°)	J1		360	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340 (370)	340	360	320	320	360	220	350	350						220			
	J2		245	235	235	235	260	260	260	230	255	240	280	225	150	280	300						370			
	J3		430	455	455	455	458	458	458	373	423	404	330	440	240	*24	*24						590			
	J4		380	380	380	380	400	400	400	380	380	1080	1080	800	145								270			
	J5		250	280 (360) ^(*21)	280 (360) ^(*21)	280 (360) ^(*21)	280 (360) ^(*21)	280 (360) ^(*21)	280 (360) ^(*21)	240	240	1080	1080	250	1440								360			
	J6		720	540 (900) ^(*21)	540 (900) ^(*21)	540 (900) ^(*21)	540 (900) ^(*21)	540 (900) ^(*21)	540 (900) ^(*21)	720	720	1080	1080	800	1440								-			
	J7		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	1440								-			
MAXIMÁLNÍ RYCHLOST (°/S)	J1		370	210	260	260	210	180	210	270	220	140	160	180	125	50	50						75			
	J2		310	210	240	240	210	180	210	270	190	140	160	180	125	50	50						100			
	J3		410	220	260	260	265	200	265	270	240	160	160	180	120	300	300						100			
	J4		550	430	430	430	420	350	420	450	450	375	375	250	120								50			
	J5		545	450	450	450	450	350	420	450	450	430	430	250	200								50			
	J6		1000	720	720	720	720	400	720	720	720	720	545	545	300	200							-			
	J7		-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	200								-			
J4 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			16.6/0.47	16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	22.0/0.65	110.0/4.0	52.0/2.4	11.9/0.3	11.9/0.3	43.35/1.954	65/3	206/28												
J5 Moment/Setrvačnost (Nm/kgm²)			16.6/0.47	16.1/0.63	22.0/0.65	26.0/0.90	22.0/0.65	110.0/4.0	52.0/2.4	11.9/0.3	11.9/0.3	36.86/1.413	55/2.1	206/28	65/3.0											
J6 Moment/Inertia (Nm/kgm²)			9.4/0.15	5.9/0.061	9.8/0.17	11.0/0.30	9.8/0.17	60.0/1.5	32.0/1.2	6.7/0.1	6.7/0.1	4.90/0.025	11.5/0.35	127/20	55/2.1											
J7 Moment/Inertia (Nm/kgm²)														11.5/0.35												
Průměrná spotřeba energie (Kw)			0.5	1	1	1	1	1	1	0.5	0.8	0.8	3.5	3.5	3.5	3.5	3.5						3.5			
TŘÍDA KRYTÍ IP	Standard tělo/opce		IP67/IP69K	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54	*15)	*15)	*15)	*15)	*15)	*15)	*15)	*15)						*15)			
	Zápěstí & rameno J3 standard/ opce		IP67/IP69K	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	IP67	*15)	*15)	*15)	*15)	*15)	*15)	*15)	*15)						*15)			

Jedna společná servo a řídicí platforma – Nekonečné možnosti THAT's FANUC!



FA

CNC, pohony,
příslušenství a
software

ROBODRILL

Kompaktní
CNC obráběcí
centra

ROBOTY

Průmyslové
roboty,
Příslušenství
a Software

ROBOSHOT

Elektrické CNC
vstřikovací stroje

ROBOCUT

CNC řízené
elektroerozivní
drátové rezačky

IoT

Řešení pro
Průmysl 4.0



WWW.FANUC.CZ